

(19) Organisation Mondiale de la Propriété
Intellectuelle
Bureau international



Cabinet GRYNWALD

03 MARS 2004

(43) Date de la publication internationale
19 février 2004 (19.02.2004)

PCT

(10) Numéro de publication internationale
WO 2004/015590 A2

(51) Classification internationale des brevets⁷ : G06F 17/30

(21) Numéro de la demande internationale :
PCT/FR2003/050024

(22) Date de dépôt international : 4 août 2003 (04.08.2003)

(25) Langue de dépôt : français

(26) Langue de publication : français

(30) Données relatives à la priorité :
02/09941 5 août 2002 (05.08.2002) FR

(71) Déposant (pour tous les États désignés sauf US) : LITU
TECHNOLOGIES [FR/FR]; 25, rue des Jeûneurs,
F-75002 Paris (FR).

(72) Inventeurs; et

(75) Inventeurs/Déposants (pour US seulement) : GILLES,

Sébastien [FR/FR]; 116, boulevard Voltaire, F-75011
Paris (FR). WINTER, Alexandre [FR/FR]; 8, rue de
l'Echiquier, F-75010 Paris (FR). POIRIER, Nathalie
[FR/FR]; 12, rue du Général Bertrand, F-75007 Paris (FR).

(74) Mandataire : GRYNWALD, Albert; Cabinet Grynwald,
127, rue du Faubourg Poissonnière, F-75009 Paris (FR).

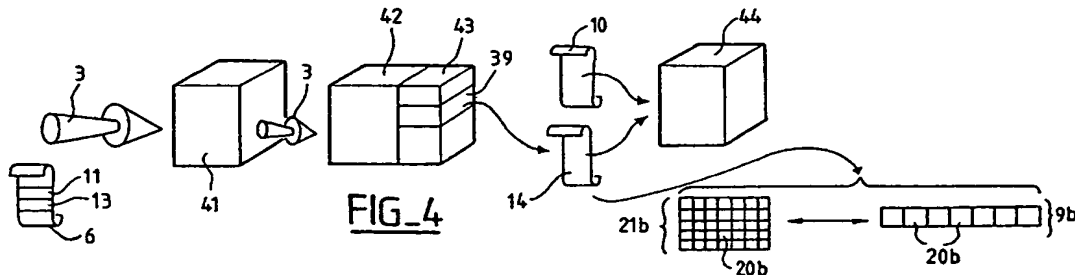
(81) États désignés (national) : AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ,
BA, BB, BG, BR, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ,
DE, DK, DM, DZ, EC, EE, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM,
HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK,
LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX,
MZ, NI, NO, NZ, OM, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE,
SG, SK, SL, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ,
VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

(84) États désignés (régional) : brevet ARIPO (GH, GM, KE,
LS, MW, MZ, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), brevet
eurasien (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), brevet
européen (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI,

[Suite sur la page suivante]

(54) Title: ROBUST DETECTION OF A REFERENCE IMAGE DURING MAJOR PHOTOMETRIC TRANSFORMATIONS

(54) Titre : DETECTION D'UNE IMAGE DE REFERENCE ROBUSTE A DE GRANDES TRANSFORMATIONS PHOTOMETRIQUE



(57) Abstract: The invention relates to a method and a system for identifying a specific image (11) within a flow (3) of images (6). The inventive system comprises means for calculating a reference index (10) of the specific image (11) and means for calculating (43) the current indexes (14) of the current images (13) of said flow (3). The index (14) has the form of an ordered and finite set (21b) of values encoding the content of the current image (13). The system also comprises means (44) for comparing said reference index (10) with the current index (14) of the current image (13) of the monitored flow (3). The inventive method and system make it possible to detect a specific image (11) within a flow (3) with great precision and extremely fast while being robust during very large photometric alterations.

(57) Abrégé : La présente invention concerne un procédé et un système pour identifier une image déterminée (11) dans un flux (3) d'images (6). Le système comprend: des moyens de calcul d'un index de références (10) de l'image déterminée (11), des moyens de calcul (43) des index courants (14) des images courantes (13) dudit flux (3). L'index (14) a la forme d'un ensemble ordonné (21b) et fini de valeurs codant le contenu de l'image courante (13). Le système comprend des moyens de comparaison (44) dudit index de référence (10) avec l'index courant (14) de l'image courante (13) du flux (3) observé. Il est ainsi possible de détecter dans un flux (3) une image déterminée (11) avec une très grande précision, de manière extrêmement rapide, tout en étant robuste à de très fortes altérations photométriques.



FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL, PT, RO, SE, SI, SK,
TR), brevet OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ,
GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

Publiée :

— *sans rapport de recherche internationale, sera republiée
dès réception de ce rapport*

Déclaration en vertu de la règle 4.17 :

— *relative à la qualité d'inventeur (règle 4.17.iv)) pour US
seulement*

*En ce qui concerne les codes à deux lettres et autres abrévia-
tions, se référer aux "Notes explicatives relatives aux codes et
abréviations" figurant au début de chaque numéro ordinaire de
la Gazette du PCT.*

DETECTION D'UNE IMAGE DE REFERENCE ROBUSTE A DE GRANDES
TRANSFORMATIONS PHOTOMETRIQUES

Préambule de la description

Domaine concerné, problème posé

La présente invention concerne un procédé et un système pour identifier une image déterminée et/ou une séquence audiovisuelle déterminée dans un flux quelconque d'images ou de séquences audiovisuelles, notamment dans la perspective de pouvoir identifier une image propriétaire dans le flux et/ou de pouvoir identifier, de préférence en temps réel, plusieurs séquences audiovisuelles propriétaires dans le flux.

Dans le domaine de la surveillance de contenus audiovisuels protégés, l'un des problèmes concerne l'identification d'une séquence vidéo propriétaire lors de sa diffusion. Une séquence vidéo étant une suite d'images, la résolution du problème implique de pouvoir détecter et identifier une image particulière (appelée image de référence) en temps réel, tout en étant robuste à un certain nombre de transformations photométriques qui peuvent affecter l'image lors de sa diffusion.

La solution à ce problème :

- doit être robuste à de petites différences de caractéristiques,

- doit permettre une rapidité des calculs,
- doit avoir un fort pouvoir discriminant.

Solution

Le procédé selon l'invention

Le procédé comprend l'étape de calculer, pour chaque image, un index se présentant sous la forme d'un ensemble ordonné et fini de valeurs, notamment sous la forme d'un vecteur caractéristique, codant le contenu de l'image. Le processus de calcul d'index est ci-après dénommé le processus d'indexation.

Le procédé comprend les étapes suivantes mettant en œuvre le processus d'indexation :

- l'étape de calculer un index de référence, en mettant en œuvre le processus d'indexation pour l'image déterminée, ou
- l'étape d'extraire des index de référence de la séquence audiovisuelle déterminée, de manière à composer un ensemble de référence d'index de référence.

On obtient ainsi des index de référence caractéristiques de l'image déterminée et/ou de la séquence audiovisuelle déterminée.

Le procédé comprend en outre l'étape de calculer un index, pour des images courantes du flux, en mettant en œuvre le processus d'indexation pour les images courantes du flux. L'index ainsi calculé est ci-après dénommé l'index courant.

Le procédé comprend l'étape de comparer les index de référence avec l'index courant de l'image courante du flux observé. Il est ainsi possible de détecter dans un flux une image déterminée avec une très grande précision, de manière extrêmement rapide, tout en étant robuste à de très fortes altérations photométriques.

Processus d'indexation

De préférence, selon l'invention le procédé est tel que, pour calculer un index d'une image, notamment un index de référence et/ou un index courant, il comprend l'étape de ré-échantillonner l'image en une image aux dimensions fixées par

avance. L'image ré-échantillonnée est ci-après dénommée l'image normalisée.

Le procédé comprend en outre, dans le cas où l'image est une image couleur comportant des niveaux de couleurs, l'étape de convertir au préalable les niveaux de couleurs de l'image à ré-échantillonner en niveaux de gris.

L'image normalisée est représentée par une matrice des valeurs des pixels, après quantification discrète des valeurs de pixel.

Le procédé comprend en outre l'étape de ranger les valeurs selon un ordre de parcours prédéterminé des positions dans la matrice, notamment en concaténant les valeurs de chaque ligne de la matrice sous la forme d'un vecteur caractéristique. Ce vecteur compose l'index.

De préférence, selon l'invention le procédé comprend en outre l'étape de calculer l'entropie discrète de la distribution des valeurs de l'index de référence ou de l'index courant. L'entropie est ci-après dénommée l'entropie marginale de référence ou l'entropie marginale courante.

En procédant ainsi on optimise le temps de comparaison.

L'index peut être complété avec la valeur d'entropie marginale.

Calcul d'une distance de comparaison d'index

De préférence selon l'invention, les index se présentent sous la forme d'ensembles ordonnés et finis de valeurs. Ces valeurs sont identifiées, dans l'index de référence et l'index courant, par un système de coordonnées.

Le procédé comprend en outre l'étape de définir, pour une coordonnée donnée du système de coordonnées, un couple de valeurs :

- dont la première valeur est la valeur figurant dans l'index de référence associée à la coordonnée donnée, et
- dont la deuxième valeur est la valeur figurant dans l'index courant associé à la coordonnée donnée.

Le procédé comprend en outre l'étape de calculer l'histogramme bi-dimensionnel des couples de valeurs obtenus pour toutes les coordonnées du système de coordonnées de l'index de référence et de l'index courant.

Le procédé comprend en outre l'étape de calculer l'entropie discrète de dudit histogramme bi-dimensionnel, ci-après dénommée l'entropie de l'histogramme bi-dimensionnel.

Le procédé comprend en outre l'étape de calculer une distance de comparaison entre un index de référence et un index courant en formant le rapport entre, au numérateur la somme de l'entropie marginale de référence et de l'entropie marginale courante diminuée de l'entropie de l'histogramme bi-dimensionnel, et au dénominateur la somme de l'entropie marginale de référence et de l'entropie marginale courante.

Extraction d'index de référence

De préférence selon l'invention, le procédé est tel que, pour extraire de la séquence audiovisuelle déterminée les index de référence de la séquence audiovisuelle déterminée, il comprend en outre l'étape d'initialiser un ensemble de référence contenant les index de référence des images déterminées. Cet ensemble est initialisé avec l'index de référence de la première image déterminée de la séquence audiovisuelle déterminée. L'index de référence de la première image déterminée de la séquence audiovisuelle déterminée constitue le premier index de référence de l'ensemble de référence.

Le procédé comprend en outre :

- (a) l'étape de calculer, pour chaque image déterminée de la séquence audiovisuelle déterminée, un index temporaire courant et de calculer une distance de comparaison entre l'index temporaire courant et le dernier index de référence ajouté au ensemble de référence,

- (b) l'étape de comparer, à un seuil prédéterminé SE, la distance de comparaison entre l'index temporaire courant et le dernier index de référence ajouté à l'ensemble de référence,

- (c) l'étape d'ajouter l'index temporaire courant à l'ensemble de référence, si la distance de comparaison dépasse le seuil prédéterminé SE.

L'index temporaire courant devient le dernier index de référence de l'ensemble de référence.

Le procédé comprend en outre l'étape d'itérer les étapes (a) à (c) jusqu'à la fin de la séquence audiovisuelle déterminée.

Détection

De préférence selon l'invention, le procédé est tel que, pour comparer les index de référence avec l'index courant de l'image courante du flux observé, il comprend en outre l'étape de comparer la distance de comparaison à un seuil prédéterminé SF. De telle sorte que l'image déterminée est détectée dans un flux quelconque d'images lorsque la distance de comparaison entre l'index de référence de l'image déterminée et l'index courant est inférieure au seuil prédéterminé SF.

Selon une autre variante de réalisation de l'invention, le procédé est plus particulièrement conçu pour détecter une séquence audiovisuelle déterminée dans un flux quelconque de séquences audiovisuelles. De préférence dans le cas de cette variante de réalisation, le procédé comprend :

- (a) l'étape d'initialiser une variable T à - 1 et d'initialiser une variable D à 0,

- (b) l'étape de calculer, pour chaque index de référence de l'ensemble de référence, la distance de comparaison entre l'index de référence de l'ensemble de référence et l'index courant.

Si la distance de comparaison ainsi calculée est inférieure à un seuil prédéterminé SD la variable D est incrémentée de un. Cette condition est ci-après dénommée la condition de détection d'index de référence.

L'instant auquel le premier index de référence de l'ensemble de référence de la séquence audiovisuelle déterminée

satisfait la condition de détection est ci-dessous dénommé l'instant de la première détection.

Le procédé comprend en outre les étapes suivantes :

- (c) l'étape d'assigner à la variable T le temps écoulé depuis l'instant de la première détection si la variable D est différente de zéro,
- (d) l'étape d'itérer l'étape (b) jusqu'à ce que la variable D atteigne le seuil prédéterminé SD, ou d'itérer l'étape (a) si la variable T dépasse un seuil prédéterminé ST,
- (e) l'étape de détecter la séquence audiovisuelle déterminée si la variable D atteint le seuil prédéterminé SD.

Le système selon l'invention

Le système comprend :

- des premiers moyens de calcul pour calculer un index de référence pour l'image déterminée, en mettant en œuvre un processus d'indexation, ou
- des premiers moyens d'analyse informatique pour extraire des index de référence de la séquence audiovisuelle déterminée, de manière à composer un ensemble de référence d'index de référence.

L'index de référence se présente sous la forme d'un ensemble ordonné et fini de valeurs, notamment sous la forme d'un vecteur caractéristique, codant le contenu de l'image déterminée. Il résulte de la combinaison des traits techniques que l'on obtient ainsi un index de référence caractéristique de l'image déterminée et/ou de la séquence audiovisuelle déterminée. Le système comprend :

- des moyens de réception pour recevoir le flux d'images ou de séquences audiovisuelles comportant au moins une image déterminée et/ou au moins une séquence audiovisuelle déterminée,
- des moyens de traitement informatique pour numériser le flux d'images ou de séquences audiovisuelles.

Le système comprend en outre des seconds moyens de calcul pour calculer un index courant pour des images courantes

du flux, en mettant en œuvre le processus d'indexation pour les images courantes du flux. L'index courant se présente sous la forme d'un ensemble ordonné et fini de valeurs, notamment sous la forme d'un vecteur caractéristique, codant le contenu de l'image courante. Le système comprend en outre des moyens de comparaison pour comparer l'index de référence de l'image déterminée avec l'index courant de l'image courante du flux observé. Il résulte de la combinaison des traits techniques que le système permet de détecter dans un flux une image déterminée avec une très grande précision, de manière extrêmement rapide, tout en étant robuste à de très fortes altérations photométriques.

Processus d'indexation

De préférence selon l'invention, les premiers moyens de calcul pour calculer un index de référence d'une image déterminée comprennent :

- des moyens d'échantillonnage pour ré-échantillonner l'image déterminée en une image déterminée ré-échantillonnée aux dimensions fixées par avance,
- des moyens de quantification discrète des valeurs de pixels de l'image déterminée ré-échantillonnée.

Après quantification discrète, l'image déterminée ré-échantillonnée est représentée par une matrice des valeurs des pixels.

Les premiers moyens de calcul de l'index de référence d'une image déterminée comprennent en outre des moyens d'ordonnancement pour ranger les valeurs des pixels selon un ordre de parcours prédéterminé des positions dans la matrice, notamment en concaténant les valeurs de chaque ligne de la matrice sous la forme d'un vecteur caractéristique. On obtient ainsi l'index de référence.

Le système comprend en outre, dans le cas où l'image déterminée est une image couleur comportant des niveaux de couleurs, des moyens de conversion pour convertir au préalable

les niveaux de couleurs de l'image déterminée à ré-échantillonner en niveaux de gris.

De préférence, selon l'invention les premiers moyens de calcul comprennent en outre des moyens de traitement référence pour calculer l'entropie discrète de la distribution des valeurs de l'index de référence. Cette entropie est ci-après dénommée l'entropie marginale de référence.

Il est ainsi possible d'optimiser le temps de comparaison. Il est possible de compléter l'index de référence avec cette valeur d'entropie marginale de référence.

De préférence selon l'invention, le système est tel que les seconds moyens de calcul pour calculer un index courant d'une image courante comprennent :

- des moyens d'échantillonnage pour ré échantillonner l'image courante en une image courante aux dimensions fixées par avance,
- des moyens de quantification discrète des valeurs de pixels de l'image courante.

Après quantification discrète, l'image courante ré-échantillonnée est représentée par une matrice des valeurs des pixels.

Les seconds moyens de calcul pour calculer un index courant d'une image courante comprennent en outre des moyens d'ordonnancement pour ranger les valeurs des pixels selon un ordre de parcours prédéterminé des positions dans la matrice, notamment en concaténant les valeurs de chaque ligne de la matrice sous la forme d'un vecteur caractéristique. On obtient ainsi l'index courant.

Le système comprend en outre, dans le cas où l'image courante est une image couleur comportant des niveaux de couleurs, des moyens de conversion pour convertir au préalable les niveaux de couleurs de l'image courante à ré-échantillonner en niveaux de gris.

De préférence, selon l'invention, les seconds moyens de calcul comprennent en outre des moyens de traitement courant

pour calculer l'entropie discrète de la distribution des valeurs de l'index courant. Cette entropie est ci-après dénommée l'entropie marginale courante.

Il est ainsi possible d'optimiser le temps de comparaison. Il est possible de compléter l'index courant avec cette valeur d'entropie marginale courante.

Calcul d'une distance de comparaison d'index

De préférence selon l'invention, chaque index de référence et chaque index courant se présentent sous la forme d'ensembles ordonnés et finis de valeurs. Ces valeurs sont identifiées, dans l'index de référence et l'index courant, par un système de coordonnées. Le système est tel qu'il comprend en outre des troisièmes moyens de calcul pour définir, pour une coordonnée donnée du système de coordonnées, un couple de valeurs dont la première valeur est la valeur figurant dans l'index de référence associée à la coordonnée donnée, et dont la deuxième valeur est la valeur figurant dans l'index courant associée à la coordonnée donnée. Les troisièmes moyens de calcul permettent de calculer l'histogramme bi-dimensionnel des couples de valeurs obtenus pour toutes les coordonnées du système de coordonnées de l'index de référence et de l'index courant.

Les troisièmes moyens de calcul permettent également de calculer l'entropie discrète dudit histogramme bi-dimensionnel, ci-après dénommée l'entropie de l'histogramme bi-dimensionnel.

Les troisièmes moyens de calcul permettent également de calculer une distance de comparaison entre un index de référence et un index courant en formant le rapport entre, au numérateur la somme de l'entropie marginale de référence et de l'entropie marginale courante diminuée de l'entropie de l'histogramme bi-dimensionnel, et au dénominateur la somme de l'entropie marginale de référence et de l'entropie marginale courante.

Extraction d'index de référence

De préférence selon l'invention, le système est tel que, pour extraire de la séquence audiovisuelle déterminée, composée d'images déterminées, les index de référence de la séquence audiovisuelle déterminée, il comprend en outre des quatrièmes moyens de calcul. Ces quatrièmes moyens de calcul mettent en œuvre un algorithme de calcul comportant une étape d'initialisation d'un ensemble de référence contenant les index de référence des images déterminées. L'ensemble de référence est initialisé avec l'index de référence de la première image déterminée de la séquence audiovisuelle déterminée. L'index de référence de la première image déterminée de la séquence audiovisuelle déterminée constitue le premier index de référence de l'ensemble de référence. L'algorithme de calcul comporte en outre :

- (a) l'étape de (i) calculer, pour chaque image déterminée de la séquence audiovisuelle déterminée, un index temporaire courant et (ii) de calculer une distance de comparaison entre l'index temporaire courant et le dernier index de référence ajouté à l'ensemble de référence,
- (b) l'étape de comparer, à un seuil prédéterminé SE, la distance de comparaison entre l'index temporaire courant et le dernier index de référence ajouté à l'ensemble de référence,
- (c) l'étape d'ajouter l'index temporaire courant à l'ensemble de référence, si la distance de comparaison dépasse le seuil prédéterminé SE.

L'index temporaire courant devient le dernier index de référence de l'ensemble de référence. L'algorithme de calcul comprend en outre l'étape d'itérer les étapes (a) à (c) jusqu'à la fin de la séquence audiovisuelle déterminée.

Détection

De préférence selon l'invention, le système est tel que les troisièmes moyens de calcul comparent à un seuil prédéterminé SF la distance de comparaison entre chaque index de référence et l'index courant de l'image courante du flux observé. De telle sorte que l'image déterminée est détectée dans

un flux quelconque d'images lorsque la distance de comparaison entre l'index de référence de l'image déterminée et l'index courant est inférieure au seuil prédéterminé SF.

Selon une autre variante de réalisation de l'invention, le système est plus particulièrement conçu pour détecter une séquence audiovisuelle déterminée dans un flux quelconque de séquences audiovisuelles. Dans ce cas, le système comprend des moyens d'initialisation pour charger la valeur - 1 dans un premier registre T, et la valeur 0 dans un second registre D.

Le système comprend en outre dans le cas de cette variante des cinquièmes moyens de calcul pour calculer, pour chaque index de référence de l'ensemble de référence, la distance de comparaison entre l'index de référence de l'ensemble de référence et l'index courant.

Si la distance de comparaison ainsi calculée est inférieure à un seuil prédéterminé SD le second registre D est incrémenté de un. Cette condition est ci-après dénommée la condition de détection d'index de référence.

L'instant auquel le premier index de référence de l'ensemble de référence de la séquence audiovisuelle déterminée satisfait la condition de détection est ci-dessous dénommé l'instant de la première détection.

Les cinquièmes moyens de calcul sont agencés pour charger dans le premier registre T le temps écoulé depuis l'instant de la première détection si la valeur stockée dans le second registre D est différente de zéro. Les cinquièmes moyens de calcul sont agencés (i) pour itérer le calcul de la distance de comparaison jusqu'à ce que la valeur stockée dans le second registre D atteigne le seuil prédéterminé SD, ou (ii) pour itérer la mise en œuvre des moyens d'initialisation si la valeur stockée dans premier registre T dépasse un seuil prédéterminé ST.

De sorte que la séquence audiovisuelle déterminée est réputée détectée si la valeur stockée du second registre D atteint le seuil prédéterminé SD.

Précisions mathématiques sur la nature de la fonction de comparaison mise en œuvre dans la présente invention

Le procédé faisant l'objet de l'invention permet de détecter des séquences audio-visuelles propriétaires dans un flux vidéo à analyser. Ce procédé s'appuie sur l'existence d'une distance de comparaison permettant de comparer deux images quelconques.

Cette fonction présente la propriété de retourner une valeur faible, proche de 0, lorsque les deux images sont différentes et de retourner une valeur élevée lorsque les deux images sont superposables, même en présence de transformations photométriques significatives entre les deux images, c'est-à-dire modifiant profondément les valeurs des pixels d'une image.

La section 1 définit la fonction utilisée pour la comparaison, et la section 2 montre pourquoi la détection a lieu dans les conditions énoncées, même difficiles.

1. Information mutuelle entre deux variables aléatoires

Issus du domaine de la statistique, les concepts ci-après rappelés sont connus et peuvent être retrouvés dans les ouvrages techniques présentant les fondations de la théorie de la communication, par exemple dans Information Theory, par Robert B. Ash, Dover Publications Inc.

1. 1 Notion d'entropie discrète

Si X est une variable aléatoire prenant des valeurs discrètes $\{x_1, \dots, x_n\}$ avec la distribution de probabilités correspondante $\{p_1, \dots, p_n\}$ (i.e $p(X=x_1)=p_1, \dots, p(X=x_n)=p_n$), l'entropie discrète de X est par définition:

$$H(X) = -\sum p_{x_i} \log(p_{x_i})$$

1. 2 Notion d'entropie jointe discrète

Si X est une variable aléatoire prenant des valeurs discrètes $\{x_1, \dots, x_n\}$ avec la distribution de probabilités correspondante $\{p_{x_1}, \dots, p_{x_n}\}$;

Si Y est une variable aléatoire prenant des valeurs discrètes $\{y_1, \dots, y_n\}$ avec la distribution de probabilités correspondante $\{p_{y_1}, \dots, p_{y_n}\}$;

Si la variable aléatoire jointe $Z=(X,Y)$, prenant par définition les valeurs discrètes $\{(x_1, y_1), \dots, (x_n, y_n)\}$ munie de la distribution de probabilités correspondante $\{p_{z_{11}}, \dots, p_{z_{nn}}\}$

de telle sorte que $p(X=x_1, Y=y_1)=p_{z_{11}}, \dots, p(X=x_n, Y=y_n)=p_{z_{nn}},$

alors l'entropie jointe discrète de $Z=(X,Y)$ est par définition

$$H(Z) = H(X,Y) = -\sum_{i,j} p_{z_{ij}} \log(p_{z_{ij}})$$

1. 3 Notion d'entropie conditionnelle discrète

Si X est une variable aléatoire prenant des valeurs discrètes $\{x_1, \dots, x_n\}$ avec la distribution de probabilités correspondante $\{p_{x_1}, \dots, p_{x_n}\}$;

Si Y est une variable aléatoire discrète prenant des valeurs $\{y_1, \dots, y_n\}$ avec la distribution de probabilités correspondante $\{p_{y_1}, \dots, p_{y_n}\}$;

Si la variable aléatoire conditionnelle discrète $W=(X|Y)$, se prononçant « X sachant Y », prenant par définition les valeurs discrètes $\{(x_1|y_1), \dots, (x_n|y_n)\}$ munie de la distribution de probabilités correspondante $\{p_{w_{11}}, \dots, p_{w_{nn}}\}$, de telle sorte que $p(X=x_1|Y=y_1)=p_{w_{11}}, \dots, p(X=x_n|Y=y_n)=p_{w_{nn}},$ alors l'entropie conditionnelle discrète de $W=(X|Y)$ est par définition

$$H(Z) = H(X,Y) = -\sum_{i,j} p_{w_{ij}} \log(p_{w_{ij}})$$

Il est aisément prouvable que $H(X,Y) = H(X|Y) + H(Y)$.

1. 4 Notion d'information mutuelle

L'information mutuelle $MI(X,Y)$ entre deux variables aléatoires X et Y est par définition:

$$MI(X,Y) = H(X) + H(Y) - H(X,Y)$$

$$MI(X,Y) = H(X) - H(X|Y)$$

$$MI(X,Y) = H(Y) - H(Y|X)$$

1. 5 Notion d'information mutuelle normalisée

L'information mutuelle normalisée $NMI(X,Y)$ entre deux variables aléatoires X et Y est par définition donnée par la formule suivante:

$$NMI(X,Y) = MI(X,Y) / (H(X) + H(Y))$$

La notion de distance de comparaison entrant dans la définition des traits techniques de la présente invention correspond à NMI .

1. 5. 1 Cas des variables indépendantes

Si X et Y sont indépendantes, alors par définition $H(X|Y) = H(X)$, donc $NMI(X,Y) = 0$.

1. 5. 2 Cas des variables liées fonctionnellement

Si $Y=f(X)$, alors $H(Y|X) = H(f(X)|X) = 0$, car la valeur de la variable aléatoire $f(X)$ est entièrement déterminée par la connaissance de X . En reportant dans la définition de l'information mutuelle, on obtient la simplification remarquable :

$$MI(X,Y) = H(Y) = H(f(X))$$

Donc,

$$NMI(X,Y) = H(f(X)) / (H(X) + H(f(X)))$$

2. Détection d'images par information mutuelle normalisée

2. 1 Images, histogrammes et variables aléatoires

Le procédé de détection d'images selon l'invention est fondé sur les définitions et propriétés qui viennent d'être exposées.

En effet :

- L'histogramme normalisé des niveaux de gris d'une image I , obtenu en calculant l'histogramme des valeurs prises par $I(x)$ pour x prenant toutes les positions possibles dans l'image, est une distribution de probabilités discrètes permettant par extension de définir « l'entropie d'une image », voir paragraphe 1.1.

- L'histogramme joint normalisé des niveaux de gris de deux images $I1$ et $I2$ de même dimension, obtenu en calculant l'histogramme bi-dimensionnel des valeurs prises par

$(I1(x), I2(x))$ pour x prenant toutes les positions possibles dans l'image $I1$, est une distribution de probabilités bi-dimensionnelle permettant par extension de définir respectivement « l'entropie jointe entre deux images », « l'entropie conditionnelle entre deux images », « l'information mutuelle entre deux images », « l'information mutuelle normalisée entre deux images », voir respectivement, paragraphes 1.2, 1.3, 1.4 et 1.5.

Ainsi, la distance de comparaison utilisée pour procéder à des détectations est $NMI(X,Y)$, où X et Y sont deux images.

2. 2 Critère de détection

Pour détecter une image déterminée, on compare la distance de comparaison $NMI(X,Y)$ à un seuil prédéterminé, fixé à l'avance. Si la distance entre l'image courante, candidate à la détection, et l'image de référence est inférieure à ce seuil, l'image courante est déclarée « reconnue » ou détectée.

2. 3 Robustesse a des transformations photométriques

En théorie, l'image à détecter est la copie exacte de l'image de référence. Toutefois, en pratique, l'image à détecter a généralement transité par un canal de transmission bruité, ondes hertziennes, récepteur de télévision, satellite, magnétoscope, etc. Ce bruit peut se traduire soit par du bruit haute fréquence dans l'image mais aussi par une déformation basse fréquence du signal, changement du contraste, de la luminosité, saturation, etc.

Il est donc primordial que la technique de détection soit robuste à ces changements photométriques.

La distance $NMI(X,Y)$ a l'avantage de ne pas comparer directement les valeurs des pixels de deux images (une approche simple utilisée par exemple dans une distance de corrélation mais inutilisable en pratique en raison de son manque de robustesse). En revanche, la distance $NMI(X,Y)$ présente l'avantage de calculer la capacité à prédire la valeur des

pixels de **X** connaissant ceux de **Y**, sans hypothèse particulière sur la nature de la transformation photométrique liant **X** et **Y**.

En d'autres termes, la distance **NMI(X,Y)** reste minimale si **X** et **Y** se correspondent géométriquement, même si leurs surfaces d'intensité ne sont pas directement superposables. La détection est donc extrêmement robuste aux changements photométriques.

Description détaillée

D'autres caractéristiques et avantages de l'invention apparaîtront à la lecture de la description de variantes de réalisation de l'invention données à titre d'exemple indicatif et non limitatif, et de la

- figure 1 qui représente de manière schématique un flux 3 d'image quelconque 6 contenant une image déterminée 11, notamment une image propriétaire 4, qu'il convient de détecter,
- figure 2 qui représente de manière schématique les moyens techniques permettant de calculer un index de référence 10 d'une image déterminée 11,
- figure 3 qui représente de manière schématique la forme sous laquelle peut se présenter un index de référence,
- figure 4 qui représente de manière schématique le processus d'indexation 39 permettant de calculer un index 8, notamment un index courant 14 afin de le comparer à un index de référence 10,
- figure 5 qui représente de manière schématique un flux 3 de séquences audiovisuelles 7 contenant une séquence audiovisuelle déterminée 2, notamment une séquence audiovisuelle propriétaire 4,
- figure 6 qui représente de manière schématique les moyens techniques permettant de calculer à partir d'une séquence audiovisuelle déterminée 2 un ensemble de référence 30 composé d'index de référence 10,
- figure 7 qui représente de manière schématique la forme sous laquelle peut se présenter un index de référence 10 d'un ensemble de référence 30,

- figure 8 qui représente de manière schématique le processus d'indexation 39 permettant de calculer un index 8, notamment un index courant 14 d'une image courante 13 d'une séquence audiovisuelle quelconque 7, afin de le comparer à un index de référence 10,

- figure 9 qui représente de manière schématique une forme de réalisation d'un processus d'indexation d'une image déterminée 11 dans le cas de la première variante de réalisation comme dans le cas de deuxième variante de réalisation,

- figure 10 qui représente de manière schématique une forme de réalisation d'un processus d'indexation d'une image courante 13 dans le cas de la première variante de réalisation comme dans le cas de deuxième variante de réalisation,

- figure 11 qui représente de manière schématique une forme de représentation des couples de valeurs 25, 26 composant un index de référence 21a et d'un index courant 21b,

- figure 12 qui représente de manière schématique les moyens techniques permettant de calculer une distance de comparaison 29,

- figure 13 qui représente de manière schématique une forme de réalisation des moyens techniques permettant d'extraire les index de référence 10 et de constituer un ensemble de référence 30 dans le cas de la deuxième variante de réalisation,

- figure 14 qui représente de manière schématique une forme de réalisation des moyens techniques permettant de détecter une séquence audiovisuelle déterminée 2, dans le cas de deuxième variante de réalisation

- figure 15 qui représente de manière schématique, dans le cas de deuxième variante de réalisation, l'organigramme de l'algorithme permettant de détecter une séquence audiovisuelle déterminée 2 en mettant en œuvre les moyens techniques décrits en se référant à la figure 15.

Première variante de réalisation

Dans le cas de la première variante de réalisation de l'invention qui va maintenant être décrite en se référant aux

figures 1, 2, 3 et 4 le système est conçu pour identifier une image déterminée 11 dans un flux 3 quelconque d'images 6. L'objectif est d'identifier une image propriétaire 4 dans le flux 3.

Dans le cas de cette première variante de réalisation le système comprend des premiers moyens de calcul 38 pour calculer un index de référence 10 pour chaque image déterminée 11, en mettant en œuvre un processus d'indexation 39. On décrira en détail ci-après un tel processus d'indexation 39.

L'index de référence 10 (fig. 3) se présente sous la forme d'un ensemble ordonné et fini 21a de valeurs 20a, notamment sous la forme d'un vecteur caractéristique 9a, codant le contenu de l'image déterminée 11. On obtient ainsi un index de référence 10 caractéristique de l'image déterminée 11.

Le système comprend en outre des moyens de réceptions 41 pour recevoir le flux 3 d'images 6 susceptible de comporter au moins une image déterminée 11. Le système comprend en outre des moyens de traitement informatique 42 pour numériser le flux 3 d'images 6. Le système comprend en outre des seconds moyens de calcul 43 pour calculer un index courant 14 pour des images courantes 13 du flux 3. Ces seconds moyens de calcul 43 calculent l'index courant 14 en mettant en œuvre un processus d'indexation 39 comparable à celui mis en œuvre pour le calcul des index de référence 10 des images déterminées 11. De même que l'index de référence 10, l'index courant 14 se présente sous la forme d'un ensemble ordonné 21b et fini de valeurs 20b, notamment sous la forme d'un vecteur caractéristique 9b codant le contenu de l'image courante 13.

Le système comprend en outre des moyens de comparaison 44 pour comparer l'index de référence 10 de l'image déterminée 11 avec l'index courant 14 de l'image courante 13 du flux 3 observé. Il est ainsi possible de détecter dans un flux 3 une image déterminée 11 avec une très grande précision, de manière extrêmement rapide, tout en étant robuste à de très fortes altérations photométriques.

On décrira plus en détail ci-après, en se référant à la figure 12, une variante de réalisation des moyens techniques permettant d'effectuer cette détection.

Deuxième variante de réalisation

Dans le cas de la deuxième variante de réalisation de l'invention qui va maintenant être décrite en se référant aux figures 5, 6, 7 et 8 le système est conçu pour identifier une séquence audiovisuelle déterminée 2 dans un flux 3 quelconque de séquences audiovisuelles 7.

L'objectif est d'identifier une séquence audiovisuelle propriétaire 5 dans le flux 3.

Dans le cas de cette deuxième variante de réalisation le système comprend des premiers moyens d'analyse informatique 40 pour extraire des index de référence 10 de la séquence audiovisuelle déterminée 2, de manière à composer un ensemble de référence 30 d'index de référence 10.

Chaque index de référence 10 de l'ensemble de référence 30 est calculé par des moyens de calcul 38 mettant en œuvre un processus d'indexation 39 comparable à celui qui a été décrit dans le cas de la première variante de réalisation. Chaque index de référence 10 se présente sous la forme d'un ensemble ordonné et fini 21b de valeurs 20b, notamment sous la forme d'un vecteur caractéristique 9b codant le contenu de chaque image déterminée 11 de la séquence audiovisuelle déterminée 2. On obtient ainsi un ensemble de référence 30 caractéristique de la séquence audiovisuelle déterminée 2.

Le système comprend en outre des moyens de réception 41 pour recevoir le flux 3 de séquences audiovisuelles 7 susceptible de comporter au moins une séquence audiovisuelle déterminée 2.

Le système comprend en outre des moyens de traitement informatique 42 pour numériser le flux 3 de séquences audiovisuelles 7. On ne décrira pas, dans le cas de cette seconde variante de réalisation, les moyens techniques mis en œuvre pour calculer l'index courant 14 de chaque image courante

13 d'une séquence audiovisuelle 7. En effet, ils sont comparables à ceux décrits dans le cas de première variante de réalisation.

Le système comprend en outre des moyens de comparaison 44 pour comparer les index de référence 10 des images déterminées 11 composant une séquence audiovisuelle déterminée 2 avec les index courants 14 des images courantes 13 du flux 3 observé. Il est ainsi possible de détecter dans un flux 3 une séquence audiovisuelle déterminée 2 avec une très grande précision, de manière extrêmement rapide, tout en étant robuste à de très fortes altérations photométriques.

On décrira plus en détail ci-après en se référant aux figures 14 et 15 une variante de réalisation des moyens techniques permettant d'effectuer cette détection.

Les moyens techniques, notamment les premiers moyens de calcul 38 et les second moyens de calcul 43, mis en œuvre pour calculer les index de référence 10 ou pour calculer les index courants 14 pourraient être réunis dans un même équipement informatique, toutefois on ne sort pas du champ de la présente invention en calculant les index de référence 10 dans des équipements distincts de ceux utilisés pour calculer les index courant 14. Cette remarque concerne la première variante de réalisation aussi bien que la seconde variante de réalisation

Processus d'indexation

Dans le cas de la première variante de réalisation de l'invention comme dans le cas de la deuxième variante de réalisation, les premiers moyens de calcul 38 et les seconds moyens de calcul 43 pour calculer les index de référence 10 et les index courants 14 mettent en œuvre un processus d'indexation qui va maintenant être décrit en se référant aux figures 9 et 10 une forme de réalisation. On a utilisé le terme "index" pour désigner un index de référence 10 ou un index courant 14 lorsqu'il n'y a pas lieu de faire de les distinguer.

Les éléments ayant des fonctions comparables pour calculer les index de référence 10 et les index courants 14 ont

été référencés sur les figures par les mêmes références numériques.

Les premiers moyens de calcul 38 pour calculer un index de référence 10 d'une image déterminée 11 comprennent des moyens d'échantillonnage 45 pour ré-échantillonner l'image déterminée 11 en une image déterminée ré-échantillonnée aux dimensions fixées par avance. Cette image ré-échantillonnée déterminée est ci-après dénommée l'image déterminée normalisée 116. Afin de calculer les index de référence 10 les premiers moyens de calcul 38 comprennent en outre des moyens de quantification discrète 46 des valeurs de pixels de l'image déterminée 11 ré-échantillonnée 116. Après quantification discrète, l'image déterminée 11 ré-échantillonnée est représentée par une matrice 19 des valeurs des pixels 17. Les premiers moyens de calcul 38 de l'index de référence 10 d'une image déterminée 11 comprennent en outre des moyens d'ordonnancement 47 pour ranger les valeurs des pixels 17 selon un ordre de parcours prédéterminé des positions 18 dans la matrice 19, notamment en concaténant les valeurs de chaque ligne de la matrice sous la forme d'un vecteur caractéristique 9a. On obtient ainsi l'index de référence 10.

Le système comprend en outre, dans le cas où l'image déterminée 11 est une image couleur comportant des niveaux de couleurs, des moyens de conversion 48 pour convertir au préalable les niveaux de couleurs de l'image déterminée 11 à ré-échantillonner en niveaux de gris.

De préférence selon l'invention, les premiers moyens de calcul 38 comprennent en outre des moyens de traitement référence 49a pour calculer l'entropie discrète de la distribution des valeurs de l'index de référence 10. Cette entropie est ci-après dénommée l'entropie marginale de référence 50a.

Le temps de comparaison de deux index est le temps nécessaire pour calculer la distance de comparaison entre lesdits index. En complétant l'index de référence 10 avec cette

valeur d'entropie marginale de référence 50a, le calcul de ladite distance de comparaison ne nécessite plus le calcul de la valeur d'entropie de référence 50a. Le temps de comparaison est ainsi réduit.

Il est possible de compléter l'index de référence 10 avec cette valeur d'entropie marginale de référence 50a.

De préférence également selon l'invention, les seconds moyens de calcul 43 pour calculer un index courant 14 d'une image courante 13 comprennent des moyens d'échantillonnage 45 pour ré échantillonner l'image courante 13 en une image courante aux dimensions fixées par avance. Cette image ré-échantillonnée courante est ci-après dénommée l'image courante normalisée 136. Les seconds moyens de calcul 43 comprennent également, pour calculer un index courant 14 d'une image courante 13, des moyens de quantification discrète 46 des valeurs de pixels de l'image courante 13. Après quantification discrète, l'image courante 13 ré-échantillonnée est représentée par une matrice 19 des valeurs des pixels 17. Les seconds moyens de calcul 43 comprennent en outre, pour calculer un index courant 14 d'une image courante 13, des moyens d'ordonnancement 47 pour ranger les valeurs des pixels selon un ordre de parcours prédéterminé des positions 18 dans la matrice, notamment en concaténant les valeurs de chaque ligne de la matrice sous la forme d'un vecteur caractéristique 9b. On obtient ainsi l'index courant 14.

Le système comprend en outre, dans le cas où l'image courante 13 est une image couleur comportant des niveaux de couleurs, des moyens de conversion 48 pour convertir au préalable les niveaux de couleurs de l'image courante 13 à ré-échantillonner en niveaux de gris.

De préférence, selon l'invention, les seconds moyens de calcul 43 comprennent en outre des moyens de traitement courant 49b pour calculer l'entropie discrète de la distribution des valeurs de l'index courant 14. Cette entropie est ci-après dénommée l'entropie marginale courante 50b.

Il est ainsi possible d'optimiser le temps de comparaison. Il est possible de compléter l'index de courant 14 avec cette valeur d'entropie marginale courante 50b.

La référence 16 a parfois été utilisée pour désigner une image déterminée normalisée qu'il s'agisse d'une image déterminée normalisée 116 ou d'une image courante normalisée 136.

Calcul d'une distance de comparaison d'index

Dans le cas de la première variante de réalisation de l'invention comme dans le cas de la deuxième variante de réalisation, le système comprend des moyens de comparaison 44 pour (i) comparer l'index de référence 10 de l'image déterminée 11 avec l'index courant 14 de l'image courante 13 du flux 3 observé ou pour (ii) comparer les index de référence 10 des images déterminées 11 composant une séquence audiovisuelle déterminée 2 avec les index courants 14 des images courantes 13 du flux 3 observé.

On va maintenant décrire, en se référant aux figures 11 et 12, une forme de réalisation avantageuse des moyens techniques permettant d'effectuer ces comparaisons. A cet effet, il convient d'explicitier la notion de distance de comparaison 29 au sens de la présente invention.

Ainsi que cela a été décrit précédemment, chaque index de référence 10 et chaque index courant 14 se présentent sous la forme d'ensembles ordonnés et finis 21a et 21b de valeurs 20a et 20b. Il est donc possible d'identifier ces valeurs 20a et 20b dans l'index de référence 10 et l'index courant 14, par un système de coordonnées 22.

Le système comprend en outre des troisièmes moyens de calcul 52 pour définir, pour une coordonnée donnée 24 du système de coordonnées 22, un couple de valeur 25, 26 dont la première valeur 25 est la valeur figurant dans l'index de référence 10 associée à la coordonnée donnée 24, et dont la deuxième valeur 26 est la valeur figurant dans l'index courant 14 associé à la coordonnée donnée 24.

Les troisièmes moyens de calcul 52 permettent de calculer l'histogramme bi-dimensionnel 27 des couples de valeurs 25, 26 obtenus pour toutes les coordonnées du système de coordonnées de l'index de référence 10 et de l'index courant 14.

Les troisièmes moyens de calcul 52 permettent également de calculer l'entropie discrète dudit histogramme bi-dimensionnel, ci-après dénommée l'entropie de l'histogramme bi-dimensionnel 28.

Les troisièmes moyens de calcul 52 permettent également de calculer une distance de comparaison 29 entre un index de référence 10 et un index courant 14 en formant le rapport entre, au numérateur la somme de l'entropie marginale de référence 50a et de l'entropie marginale courante 50b diminuée de l'entropie de l'histogramme bi-dimensionnel 28, et au dénominateur la somme de l'entropie marginale de référence 50a et de l'entropie marginale courante 50b.

Extraction d'index de référence

La notion de distance de comparaison 29 entre un index de référence 10 et un index courant 14 ayant été explicitée, on est maintenant en mesure de compléter la description de la seconde variante de l'invention dans le cas d'une forme de réalisation avantageuse, en se référant à la figure 13. Dans le cas de cette forme de réalisation avantageuse, destinée permettre à détection d'une séquence audiovisuelle déterminée 2 dans un flux 3 de séquences audiovisuelles 7, on procède à une phase préalable d'extraction d'index de référence 10 de manière à constituer un ensemble de référence 30.

Pour extraire de la séquence audiovisuelle déterminée 2, composée d'images déterminées 11, les index de référence 10 de la séquence audiovisuelle déterminée 2, le système comprend en outre des quatrièmes moyens de calcul 53. Ces quatrièmes moyens de calcul 53 mettent en œuvre un algorithme de calcul 54 comportant une étape d'initialisation d'un ensemble de référence 30 contenant les index de référence 10 des images déterminées. L'ensemble de référence 30 est initialisé avec l'index de

référence 100 de la première image déterminée 110 de la séquence audiovisuelle déterminée 2. L'index de référence 100 de la première image déterminée 110 de la séquence audiovisuelle déterminée 2 constitue le premier index de référence de l'ensemble de référence 30. L'algorithme de calcul 54 comporte en outre :

- (a) l'étape de (i) calculer, pour chaque image déterminée 11 de la séquence audiovisuelle déterminée 2, un index temporaire courant 31 et (ii) de calculer une distance de comparaison 29 entre l'index temporaire courant 31 et le dernier index de référence 32 ajouté à l'ensemble de référence 30,
- (b) l'étape de comparer, à un seuil prédéterminé SE 33, la distance de comparaison 29 entre l'index temporaire courant 31 et le dernier index de référence 32 ajouté à l'ensemble de référence 30,
- (c) l'étape d'ajouter l'index temporaire courant 31 à l'ensemble de référence 30, si la distance de comparaison 29 dépasse le seuil prédéterminé SE 33.

L'index temporaire courant 31 devient alors le dernier index de référence 32 de l'ensemble de référence 30. L'algorithme de calcul 54 comprend en outre l'étape d'itérer les étapes (a) à (c) jusqu'à la fin de la séquence audiovisuelle déterminée 2.

Détection

On va maintenant décrire, dans le cas de la première variante de réalisation, en se référant à la figure 12, la phase finale du processus de détection de l'image déterminée 11, notamment de l'image propriétaire 4, dans un flux 3 quelconque d'images 6. A cet effet, les troisièmes moyens de calcul 52 comparent à un seuil prédéterminé SF 65 la distance de comparaison 29 entre chaque index de référence 10 et l'index courant 14 de l'image courante 13 du flux 3 observé. L'image déterminée 11 est réputée détectée dans un flux 3 quelconque d'images 6 lorsque la distance de comparaison 29 entre l'index

de référence 10 de l'image déterminée 11 et l'index courant 14 est inférieure au seuil prédéterminé SF 65.

On va maintenant décrire, dans le cas de la deuxième variante de réalisation, en se référant aux figures 14 et 15, la phase finale du processus de détection de la séquence audiovisuelle déterminée 2, notamment de la séquence audiovisuelle propriétaire 5, dans un flux 3 quelconque de séquences audiovisuelles 7. Dans ce cas, le système comprend des moyens d'initialisation 57 pour charger la valeur - 1, moins un, d'une variable T 34, dans un premier registre T 55, et la valeur 0, zéro, d'une variable D 35, dans un second registre D 56.

Le système comprend en outre dans le cas de cette variante de réalisation des cinquièmes moyens de calcul 58 pour calculer, pour chaque index de référence 10 de l'ensemble de référence 30, la distance de comparaison 29 entre l'index de référence 10 considéré de l'ensemble de référence 30 et l'index courant 14 d'une image courante 13 du flux 3 observé.

Si la distance de comparaison 29 ainsi calculée est inférieure à un seuil prédéterminé SD 59 le second registre D 56 est incrémenté de un. Cette condition est ci-après dénommée la condition de détection d'index de référence 10.

L'instant auquel le premier index de référence 10 de l'ensemble de référence 30 de la séquence audiovisuelle déterminée 2 satisfait la condition de détection est ci-dessous dénommé l'instant de la première détection.

Les cinquièmes moyens de calcul 58 sont agencés pour charger dans le premier registre T 55 le temps écoulé depuis l'instant de la première détection si la valeur stockée dans le second registre D 56 est différente de zéro. Les cinquièmes moyens de calcul 58 sont agencés (i) pour itérer le calcul de la distance de comparaison 29 jusqu'à ce que la valeur stockée dans le second registre D 56 atteigne le seuil prédéterminé SD 59, ou (ii) pour itérer la mise en œuvre des moyens d'initialisation si la valeur stockée dans premier registre T 55 dépasse un seuil prédéterminé ST 60.

De sorte que la séquence audiovisuelle déterminée 2 peut être réputée détectée si la valeur stockée du second registre D 56 atteint le seuil prédéterminé SD 59.

On a représenté sur la figure 15 l'organigramme de l'algorithme qui vient d'être décrit.

REVENDEICATIONS

1. Procédé pour identifier une image déterminée (11) et/ou une séquence audiovisuelle déterminée (2) dans un flux (3) quelconque d'images (6) ou de séquences audiovisuelles (7), notamment dans la perspective de pouvoir identifier une image propriétaire (4) dans ledit flux (3) et/ou de pouvoir identifier, de préférence en temps réel, plusieurs séquences audiovisuelles propriétaires (5) dans ledit flux (3) ;

ledit procédé comprenant l'étape de calculer, pour chaque image (6), un index se présentant sous la forme d'un ensemble ordonné (21) et fini de valeurs, notamment sous la forme d'un vecteur caractéristique (9), codant le contenu de ladite image (6) ; ledit processus de calcul d'index étant ci-après dénommé le processus d'indexation (39) ;

ledit procédé comprenant :

- l'étape de calculer un index de référence (10), en mettant en œuvre ledit processus d'indexation (39) pour ladite image déterminée (11), ou

- l'étape d'extraire des index de référence (10) de ladite séquence audiovisuelle déterminée (2), de manière à composer un ensemble de référence (30) d'index de référence (10) ;

de sorte que l'on obtient ainsi des index de référence (10) caractéristiques de l'image déterminée (11) et/ou de la séquence audiovisuelle déterminée (2) ;

ledit procédé comprenant en outre l'étape de calculer un index, pour des images courantes (13) dudit flux (3), en mettant en œuvre ledit processus d'indexation (39) pour lesdites images courantes (13) dudit flux (3); ledit index étant ci-après dénommé l'index courant (14) ;

ledit procédé comprenant l'étape de comparer lesdits index de référence (10) avec l'index courant (14) de l'image courante (13) du flux (3) observé ;

de sorte que ledit procédé permet de détecter dans un flux (3) une image déterminée (11) avec une très grande précision, de manière extrêmement rapide, tout en étant robuste à de très fortes altérations photométriques.

2. Procédé selon la revendication 1 ; ledit procédé étant tel que, pour calculer un index d'une image (6), notamment un index de référence (10) et/ou un index courant (14), il comprend l'étape de ré échantillonner ladite image (6) en une image aux dimensions fixées par avance ; ladite image ré-échantillonnée étant ci-après dénommée l'image normalisée (16) ;

ledit procédé comprenant en outre, dans le cas où ladite image (6) est une image couleur comportant des niveaux de couleurs, l'étape de convertir au préalable lesdits niveaux de couleurs de ladite image (6) à ré-échantillonner en niveaux de gris ;

ladite image normalisée (16) étant représentée par une matrice (19) des valeurs des pixels (17), après quantification discrète desdites valeurs de pixels ;

ledit procédé comprenant en outre les étapes suivantes :

- l'étape de ranger lesdites valeurs selon un ordre de parcours prédéterminé des positions (18) dans ladite matrice (19), notamment en concaténant lesdites valeurs de chaque ligne de ladite matrice (19) sous la forme d'un vecteur caractéristique (9), de manière à obtenir ledit index.

3. Procédé selon la revendication 2 ; ledit procédé comprenant en outre l'étape de calculer l'entropie discrète de la distribution des valeurs dudit index de référence (10) ou dudit index courant (14) ; ladite entropie étant ci-après dénommée l'entropie marginale de référence (50a) ou l'entropie marginale courante (50b) ;

de sorte que l'on optimise ainsi le temps de comparaison ;

de sorte qu'il est ainsi possible de compléter ledit index avec cette valeur d'entropie marginale.

4. Procédé selon la revendication 3 ; lesdits index se présentant sous la forme d'ensembles ordonnés (21a, 21b) et finis de valeurs identifiées, dans ledit index de référence (10) et ledit index courant (14), par un système de coordonnées (22) ;

ledit procédé étant tel qu'il comprend en outre les étapes suivantes :

- l'étape de définir, pour une coordonnée donnée (24) du système de coordonnées (22), un couple de valeurs (25, 26) dont :

- la première valeur (25) est la valeur figurant dans l'index de référence (10) associée à ladite coordonnée donnée (24), et dont

- la deuxième valeur (26) est la valeur figurant dans l'index courant (14) associé à ladite coordonnée donnée (24),

- l'étape de calculer l'histogramme bi-dimensionnel (27) desdits couples de valeurs (25, 26) obtenus pour toutes les coordonnées du système de coordonnées (22) de l'index de référence (10) et de l'index courant (14),

- l'étape de calculer l'entropie discrète dudit histogramme bi-dimensionnel, ci-après dénommée l'entropie de l'histogramme bi-dimensionnel (28),

- l'étape de calculer une distance de comparaison (29) entre un index de référence (10) et un index courant (14) en formant le rapport entre, au numérateur la somme de l'entropie marginale de référence (50a) et de l'entropie marginale courante (50b) diminuée de l'entropie de l'histogramme bi-dimensionnel (28), et au dénominateur la somme de l'entropie marginale de référence (50a) et de l'entropie marginale courante (50b).

5. Procédé selon la revendication 4 ; ledit procédé étant tel que, pour extraire de ladite séquence audiovisuelle déterminée (2) les index de référence (10) de ladite séquence audiovisuelle déterminée (2), il comprend en outre les étapes suivantes :

- l'étape d'initialiser un ensemble de référence (30) contenant lesdits index de référence (10) desdites images déterminées (11) avec l'index de référence (100) de la première image déterminée (110) de ladite séquence audiovisuelle déterminée (2) ; ledit index de référence (100) de ladite première image déterminée (110) de ladite séquence audiovisuelle déterminée (2) constituant le premier index de référence dudit ensemble de référence (30) ;

ledit procédé comprenant en outre :

- (a) l'étape de calculer, pour chaque image déterminée (11) de ladite séquence audiovisuelle déterminée (2), un index temporaire courant (31) et de calculer une distance de comparaison (29) entre ledit index temporaire courant (31) et le dernier index de référence (32) ajouté audit ensemble de référence (30),

- (b) l'étape de comparer, à un seuil prédéterminé SE (33), ladite distance de comparaison (29) entre ledit index temporaire courant (31) et le dernier index de référence (32) ajouté audit ensemble (30) ;

- (c) l'étape d'ajouter ledit index temporaire courant (31) audit ensemble de référence (30), si la distance de comparaison (29) dépasse ledit seuil prédéterminé SE (33) ; ledit index temporaire courant (31) devenant le dernier index de référence (32) dudit ensemble de référence (30) ;

ledit procédé comprenant en outre l'étape d'itérer les étapes (a) à (c) jusqu'à la fin de ladite séquence audiovisuelle déterminée (2).

6. Procédé selon l'une quelconque de revendications 1 à 5 ; ledit procédé étant tel que pour comparer lesdits index de référence (10) avec l'index courant (14) de l'image courante (13) du flux (3) observé, il comprend en outre l'étape de comparer ladite distance de comparaison (29) à un seuil prédéterminé SF (65) ;

de telle sorte que dans le cas d'un flux (3) quelconque d'images (6) ladite image déterminée (11) est

détectée à la condition que ladite distance de comparaison (29) entre l'index de référence (10) de ladite image déterminée (11) et l'index courant (14) est inférieure audit seuil prédéterminé SF (65).

7. Procédé selon la revendication 5 ; ledit procédé étant plus particulièrement conçu pour détecter une séquence audiovisuelle déterminée (2) dans un flux (3) quelconque de séquences audiovisuelles (7) ; ledit procédé comprenant les étapes suivantes :

- (a) l'étape d'initialiser une variable T (34) à - 1, l'étape d'initialiser une variable D (35) à 0,

- (b) l'étape de calculer, pour chaque index de référence (10) dudit ensemble de référence (30), ladite distance de comparaison (29) entre ledit index de référence (10) dudit ensemble de référence (30) et l'index courant (14) ; de sorte que si ladite distance de comparaison (29) est inférieure à un seuil prédéterminé SD (59) ladite variable D (35) est d'incrémentée de un ; ladite condition étant ci-après dénommée condition de détection d'index de référence (10).

le procédé étant tel que l'instant auquel le premier index de référence (10) dudit ensemble de référence (30) de ladite séquence audiovisuelle déterminée (2) satisfait ladite condition de détection est ci-dessous dénommé l'instant de la première détection ;

le procédé comprend en outre les étapes suivantes :

- (c) l'étape d'assigner à ladite variable T (34) le temps écoulé depuis ledit instant de la première détection si la variable D (35) est différente de zéro,

- (d) l'étape d'itérer l'étape (b) jusqu'à ce que ladite variable D (35) atteigne ledit seuil prédéterminé SD (59) ; ou d'itérer l'étape (a) si ladite variable T (34) dépasse un seuil prédéterminé ST (60),

- (e) l'étape de détecter ladite séquence audiovisuelle déterminée (2) si la variable D (35) atteint ledit seuil prédéterminé SD (59).

8. Système pour identifier une image déterminée (11) et/ou une séquence audiovisuelle déterminée (2) dans un flux (3) quelconque d'images (6) ou de séquences audiovisuelles (7), notamment dans la perspective de pouvoir identifier une image propriétaire (4) dans ledit flux (3) et/ou de pouvoir identifier, de préférence en temps réel, plusieurs séquences audiovisuelles propriétaires (5) dans ledit flux (3) ;

ledit système comprenant :

- des premiers moyens de calcul (38) pour calculer un index de référence (10) pour ladite image déterminée (11), en mettant en œuvre un processus d'indexation (39), ou

- des premiers moyens d'analyse informatique (40) pour extraire des index de référence (10) de ladite séquence audiovisuelle déterminée (2), de manière à composer un ensemble de référence (30) d'index de référence (10) ;

ledit index de référence (10) se présentant sous la forme d'un ensemble ordonné (21a) et fini de valeurs (20a), notamment sous la forme d'un vecteur caractéristique (9a), codant le contenu de ladite image déterminée (11) ;

de sorte que l'on obtient ainsi un index de référence (10) caractéristique de l'image déterminée (11) et/ou de la séquence audiovisuelle déterminée (2) ;

ledit système comprenant en outre :

- des moyens de réception (41) pour recevoir ledit flux (3) d'images (6) ou de séquences audiovisuelles (7) comportant au moins une image déterminée (11) et/ou au moins une séquence audiovisuelle déterminée (2),

- des moyens de traitement informatique (42) pour numériser ledit flux (3) d'images (6) ou de séquences audiovisuelles (7) ;

ledit système comprenant en outre :

- des seconds moyens de calcul (43) pour calculer un index courant (14) pour des images courantes (13) dudit flux (3), en mettant en œuvre ledit processus d'indexation (39) pour lesdites images courantes (13) dudit flux (3) ;

ledit index courant (14) se présentant sous la forme d'un ensemble ordonné (21b) et fini de valeurs, notamment sous la forme d'un vecteur caractéristique (9b), codant le contenu de ladite image courante (13) ;

ledit système comprenant en outre :

- des moyens de comparaison (44) pour comparer ledit index de référence (10) de ladite image déterminée (11) avec l'index courant (14) de l'image courante (13) du flux (3) observé ;

de sorte que ledit système permet de détecter dans un flux (3) une image déterminée (11) avec une très grande précision, de manière extrêmement rapide, tout en étant robuste à de très fortes altérations photométriques.

9. Système selon la revendication 8 ; ledit système étant tel que lesdits premiers moyens de calcul (38) pour calculer un index de référence (10) d'une image déterminée (11) comprennent :

- des moyens d'échantillonnage (45) pour rééchantillonner ladite image déterminée (11) en une image déterminée ré-échantillonnée aux dimensions fixées par avance,

- des moyens de quantification discrète (46) des valeurs de pixels de ladite image déterminée (11) ré-échantillonnée de sorte que ladite image déterminée (11) ré-échantillonnée est représentée par une matrice (19) des valeurs des pixels (17), après quantification discrète ;

- des moyens d'ordonnancement (47) pour ranger lesdites valeurs des pixels (17) selon un ordre de parcours prédéterminé des positions (18) dans ladite matrice (19), notamment en concaténant lesdites valeurs de chaque ligne de ladite matrice (19) sous la forme d'un vecteur caractéristique (9a), de manière à obtenir ledit index de référence (10) ;

ledit système comprenant en outre, dans le cas où ladite image déterminée (11) est une image (6) couleur comportant des niveaux de couleurs, des moyens de conversion (48) pour convertir au préalable lesdits niveaux de couleurs de

ladite image déterminée (11) à ré-échantillonner en niveaux de gris.

10. Système selon la revendication 9 ; lesdits premiers moyens de calcul (38) comprenant en outre des moyens de traitement référence (49a) pour calculer l'entropie discrète de la distribution des valeurs dudit index de référence (10); ladite entropie étant ci-après dénommée l'entropie marginale de référence (50a) ;

de sorte que l'on optimise ainsi le temps de comparaison ;

de sorte que l'on peut ainsi compléter ledit index de référence (10) avec cette valeur d'entropie marginale de référence (50a).

11. Système selon l'une quelconque des revendications 8 à 10 ; ledit système étant tel que lesdits seconds moyens de calcul (43) pour calculer un index courant (14) d'une image courante (13) comprennent :

- des moyens d'échantillonnage (45) pour ré-échantillonner ladite image courante (13) en une image courante (13) aux dimensions fixées par avance,

- des moyens de quantification discrète (46) des valeurs de pixels de ladite image courante (13) de sorte que ladite image courante (13) ré-échantillonnée est représentée par une matrice (19) des valeurs des pixels (17), après quantification discrète ;

- des moyens d'ordonnancement (47) pour ranger lesdites valeurs des pixels selon un ordre de parcours prédéterminé des positions (18) dans ladite matrice (19), notamment en concaténant lesdites valeurs de chaque ligne de ladite matrice (19) sous la forme d'un vecteur caractéristique (9b), de manière à obtenir ledit index courant (14) ;

ledit système comprenant en outre, dans le cas où ladite image courante (13) est une image (6) couleur comportant des niveaux de couleurs, des moyens de conversion (48) pour

convertir au préalable lesdits niveaux de couleurs de ladite image courante (13) à ré-échantillonner en niveaux de gris .

12. Système selon la revendication 11 ; ledit seconds moyen de calcul (43) comprenant en outre des moyens de traitement courant (49b) pour calculer l'entropie discrète de la distribution des valeurs dudit index courant (14) ; ladite entropie étant ci-après dénommée l'entropie marginale courante (50b) ;

de sorte que l'on optimise ainsi le temps de comparaison ;

de sorte que l'on peut ainsi compléter ledit index courant (14) avec cette valeur d'entropie courante.

13. Système selon la revendication 12 ; lesdits index de référence (10) et lesdits index courant (14) se présentant sous la forme d'ensembles ordonnés (21a, 21b) et finis de valeurs identifiées, dans ledit index de référence (10) et ledit index courant (14), par un système de coordonnées (22) ;

ledit système étant tel que, il comprend en outre des troisièmes moyens de calcul (52) pour :

- définir, pour une coordonnée donnée (24) du système de coordonnées (22), un couple de valeur (25, 26) dont la première valeur (25) est la valeur figurant dans l'index de référence (10) associée à ladite coordonnée donnée (24), et dont la deuxième valeur (26) est la valeur figurant dans l'index courant (14) associé à ladite coordonnée donnée (24),

- calculer l'histogramme bi-dimensionnel (27) desdits couples de valeurs (25, 26) obtenus pour toutes les coordonnées du système de coordonnées (22) de l'index de référence (10) et de l'index courant (14),

- calculer l'entropie discrète dudit histogramme bi-dimensionnel, ci-après dénommée l'entropie de l'histogramme bi-dimensionnel (28),

- calculer une distance de comparaison (29) entre un index de référence (10) et un index courant (14) en formant le rapport entre, au numérateur la somme de l'entropie marginale de

référence (50a) et de l'entropie marginale courante (50b) diminuée de l'entropie de l'histogramme bi-dimensionnel (28), et au dénominateur la somme de l'entropie marginale de référence (50a) et de l'entropie marginale courante (50b).

14. Système selon la revendication 13 ; ledit système étant tel que, pour extraire de ladite séquence audiovisuelle déterminée (2), composée d'images déterminées (11), les index de référence (10) de ladite séquence audiovisuelle déterminée (2), il comprend en outre des quatrièmes moyens de calcul (53) mettant en œuvre un algorithme de calcul (54) comportant une étape d'initialisation d'un ensemble de référence (30) contenant lesdits index de référence (10) desdites images déterminées (11) avec l'index de référence (100) de la première image déterminée (110) de ladite séquence audiovisuelle déterminée (2) ; ledit index de référence (100) de ladite première image déterminée (110) de ladite séquence audiovisuelle déterminée (2) constituant le premier index de référence de l'ensemble de référence (30) ;

ledit algorithme de calcul (54) comportant en outre :

- (a) l'étape de calculer, pour chaque image déterminée (11) de ladite séquence audiovisuelle déterminée (2), un index temporaire courant (31) et de calculer une distance de comparaison (29) entre ledit index temporaire courant (31) et le dernier index de référence (32) ajouté audit ensemble de référence (30) ;

- (b) l'étape de comparer, à un seuil prédéterminé SE (33), ladite distance de comparaison (29) entre ledit index temporaire courant (31) et le dernier index de référence (32) ajouté audit ensemble de référence (30) ;

- (c) l'étape d'ajouter ledit index temporaire courant (31) audit ensemble de référence (30), si la distance de comparaison (29) dépasse ledit seuil prédéterminé SE (33) ; ledit index temporaire courant (31) devenant le dernier index de référence (32) dudit ensemble de référence (30) ;

ledit algorithme de calcul (54) comprenant en outre l'étape d'itérer les étapes (a) à (c) jusqu'à la fin de ladite séquence audiovisuelle déterminée (2).

15. Système selon l'une quelconque de revendications 13 ou 14; ledit système étant tel que lesdits troisièmes moyens de calcul (52) comparent à un seuil prédéterminé SF (65) ladite distance de comparaison (29) entre lesdits index de référence (10) et l'index courant (14) de l'image courante (13) du flux (3) observé ;

de telle sorte que dans le cas d'un flux (3) quelconque d'images (6) ladite image déterminée (11) est détectée à la condition que ladite distance de comparaison (29) entre l'index de référence (10) de ladite image déterminée (11) et l'index courant (14) soit inférieure audit seuil prédéterminé SF (65).

16. Système selon la revendication 14 ; ledit système étant plus particulièrement conçu pour détecter une séquence audiovisuelle déterminée (2) dans un flux (3) quelconque de séquences audiovisuelles (7) ;

ledit système comprenant des moyens d'initialisation (57) pour charger :

la valeur - 1 dans un premier registre T (55), et

la valeur 0 dans un second registre D (56) ;

ledit système comprenant en outre des cinquièmes moyens de calcul (58) pour calculer, pour chaque index de référence (10) dudit ensemble de référence (30), ladite distance de comparaison (29) entre ledit index de référence (10) dudit ensemble de référence (30) et l'index courant (14) ; de sorte que si ladite distance de comparaison (29) est inférieure à un seuil prédéterminé SD (59) le second registre D (56) est incrémentée de un ; ladite condition étant ci-après dénommée condition de détection d'index de référence (10).

le système étant tel que l'instant auquel le premier index de référence (10) dudit ensemble de référence (30) de ladite séquence audiovisuelle déterminée (2) satisfait ladite

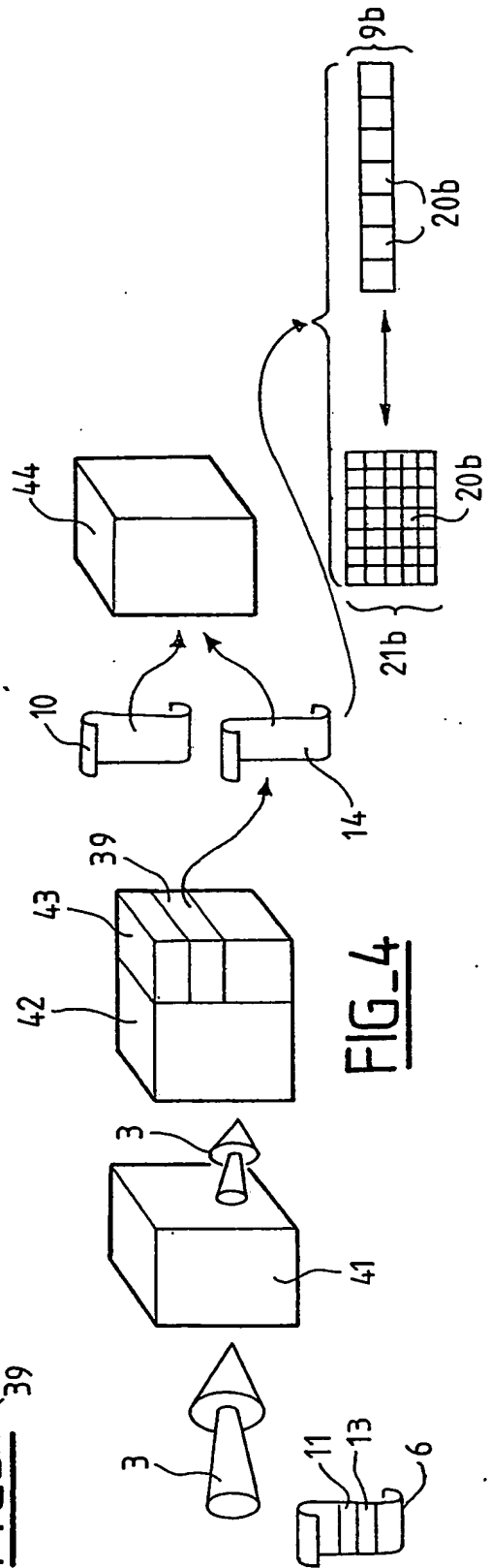
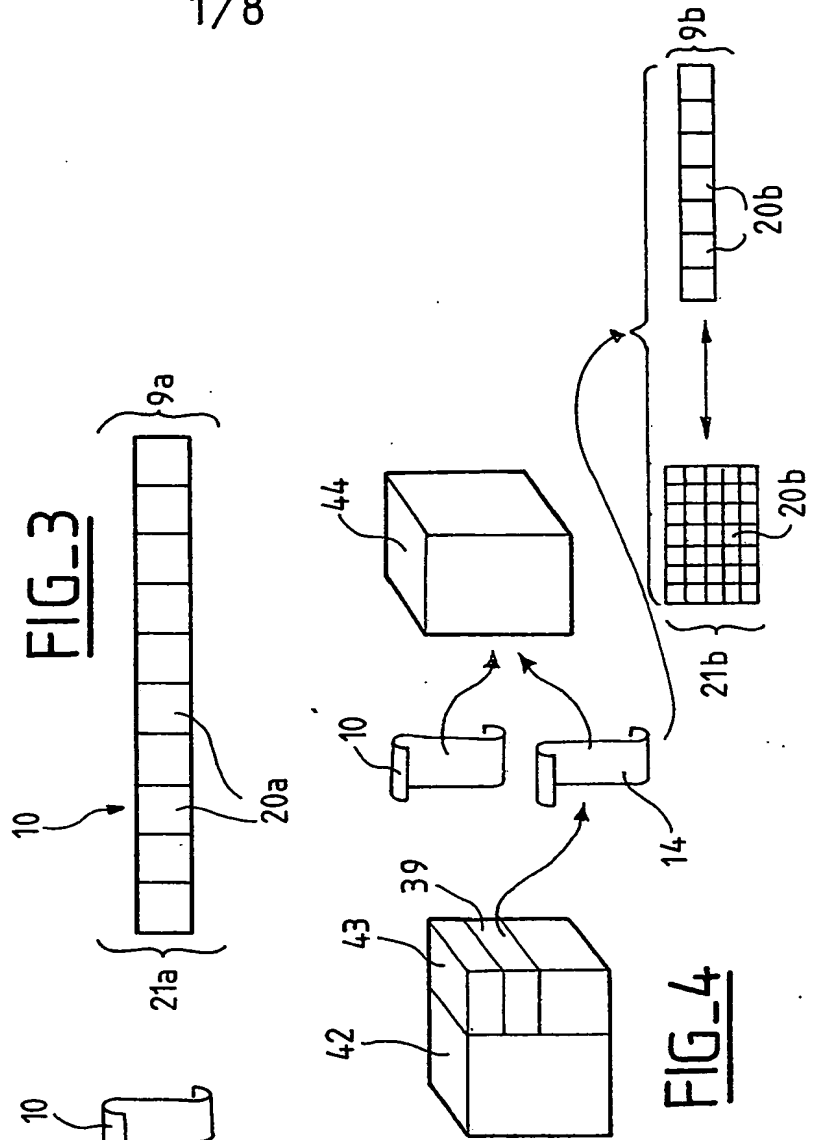
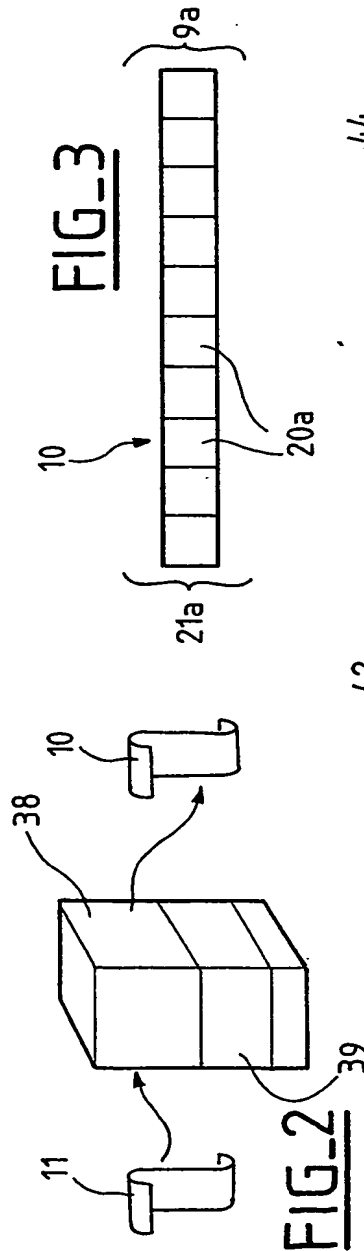
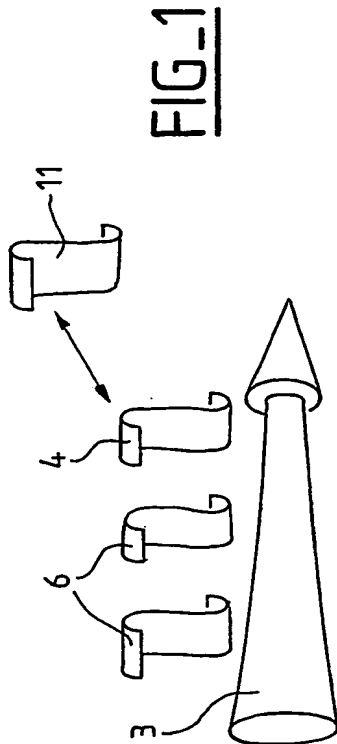
condition de détection est ci-dessous dénommé l'instant de la première détection ;

lesdits cinquièmes moyens de calcul (58) étant agencés pour charger dans ledit premier registre T (55) le temps écoulé depuis ledit instant de la première détection si la valeur stockée dans ledit second registre D (56) est différente de zéro ;

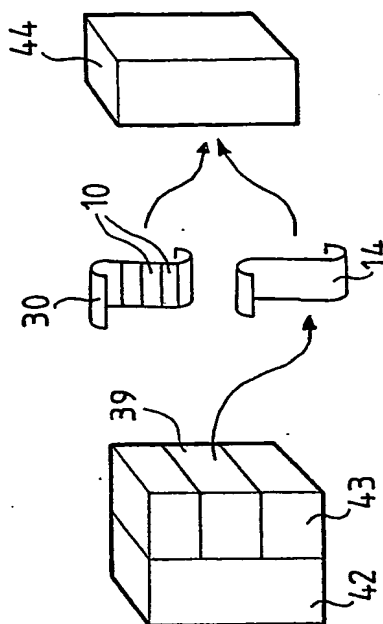
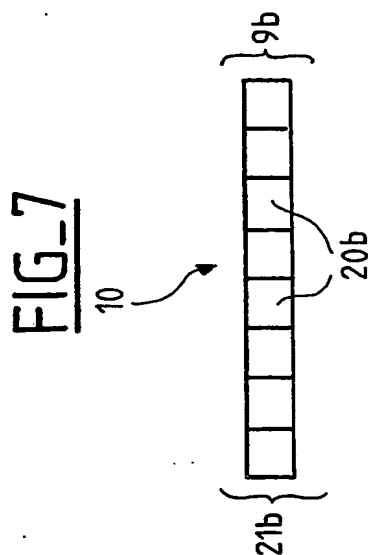
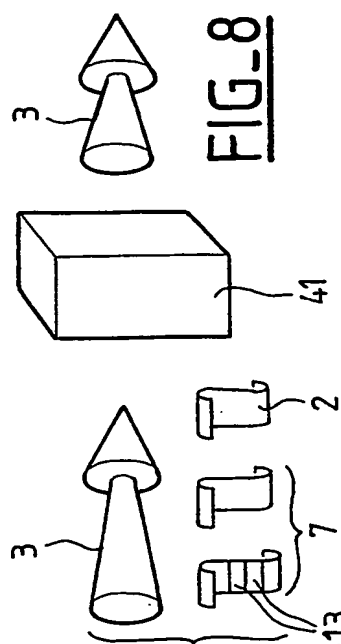
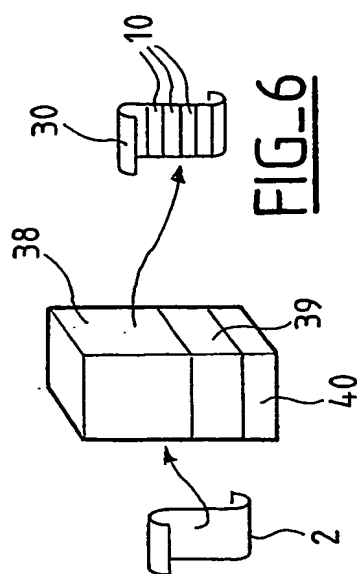
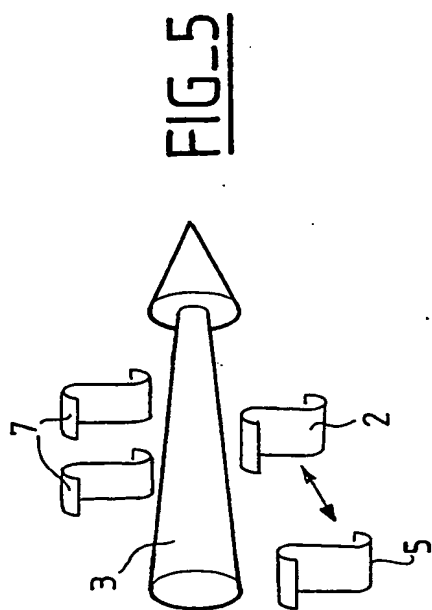
lesdits cinquièmes moyens de calcul (58) étant agencés pour itérer ledit calcul de ladite distance de comparaison (29), jusqu'à ce que la valeur stockée dans ledit second registre D (56) atteigne ledit seuil prédéterminé SD (59), ou pour itérer la mise en œuvre desdits moyens d'initialisation (57) si la valeur stockée dans premier registre T (55) dépasse un seuil prédéterminé ST (60),

de sorte que ladite séquence audiovisuelle déterminée (2) est détectée si la valeur stockée dudit second registre D (56) atteint ledit seuil prédéterminé SD (59).

1/8



2/8



3/8

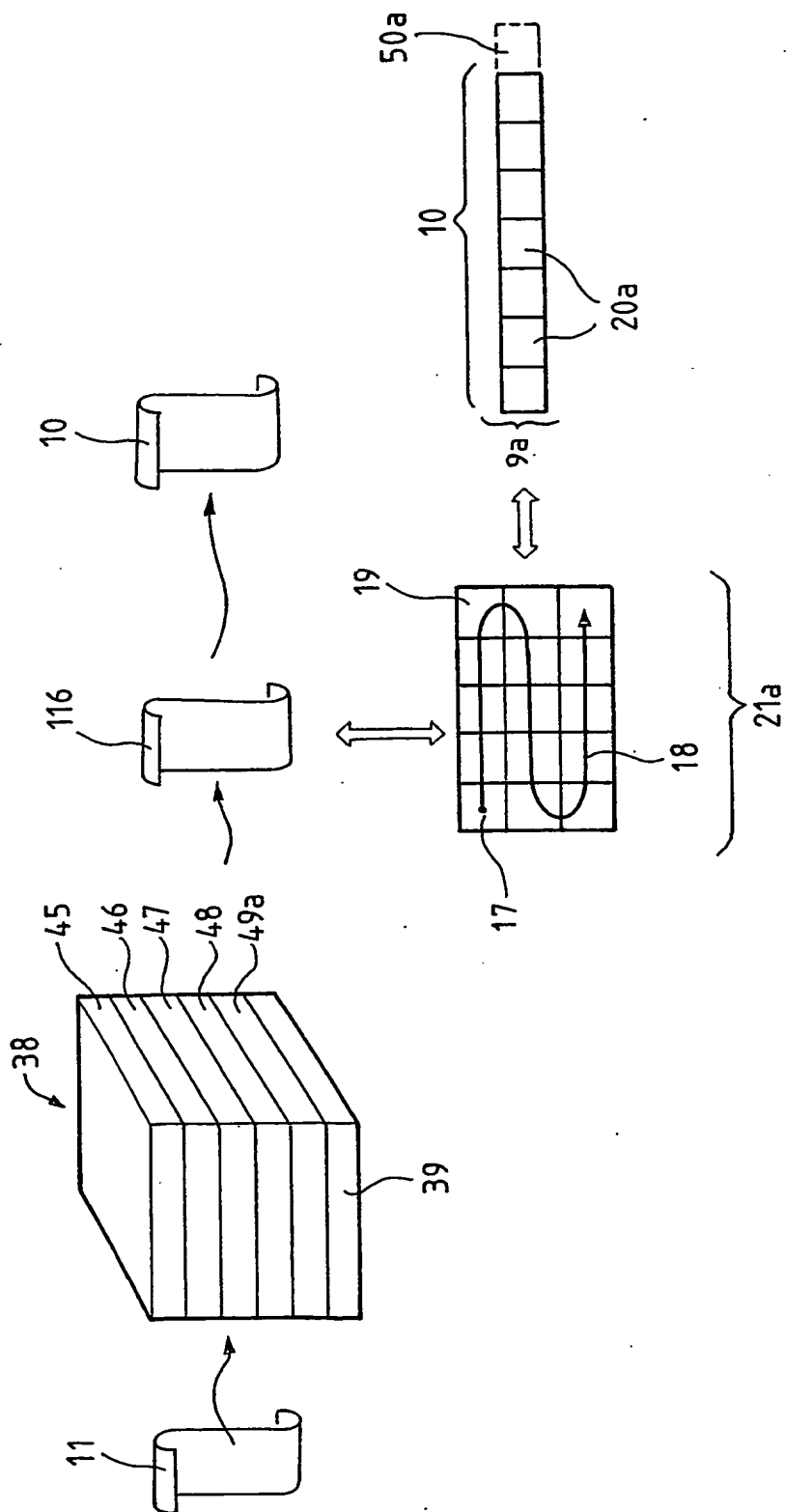
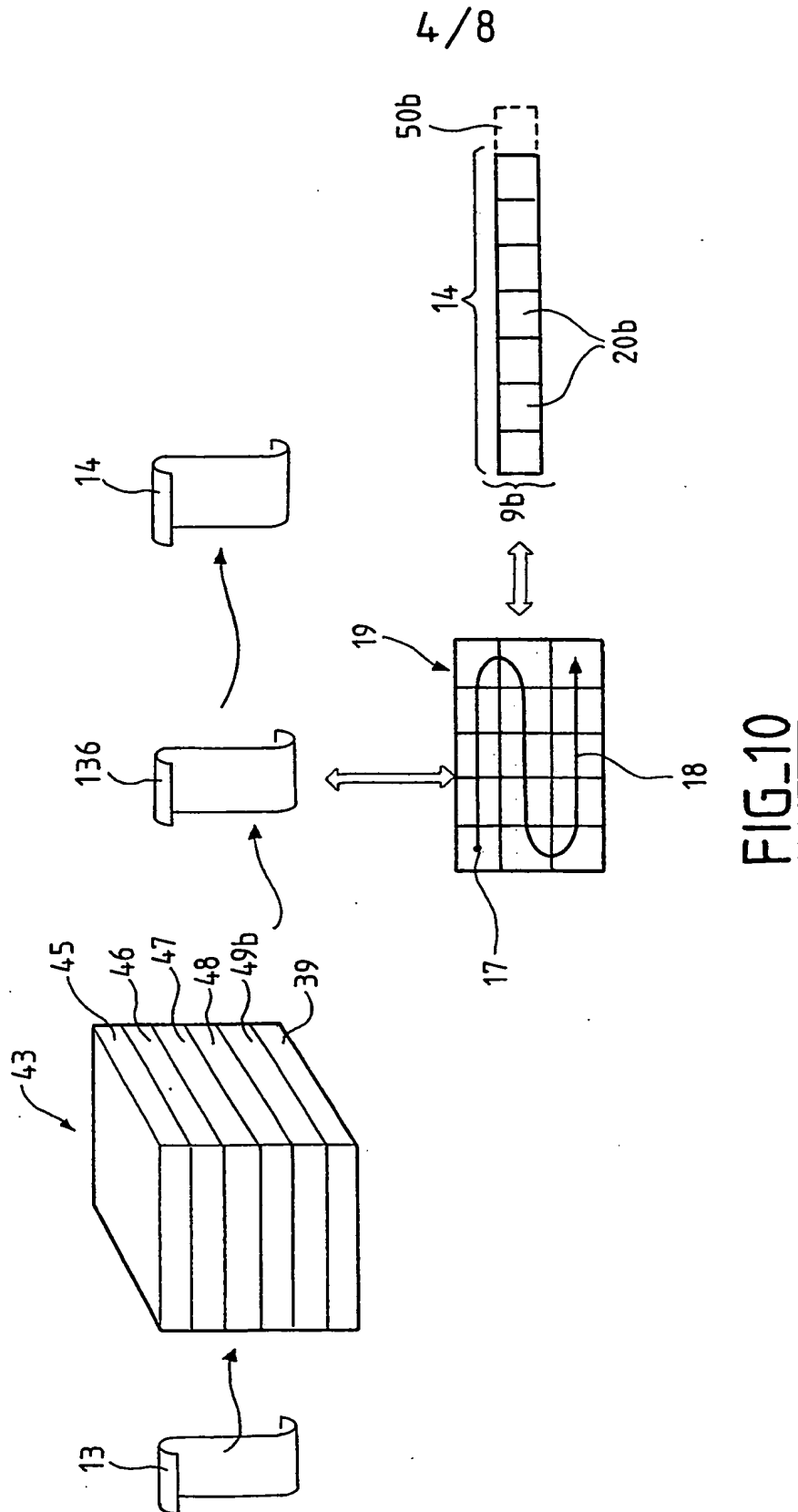


FIG-9



5/8

FIG-11

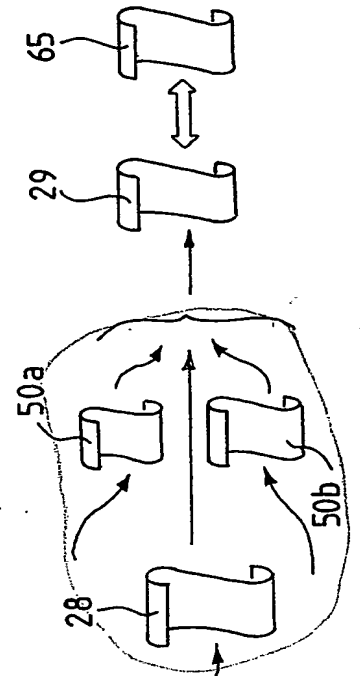
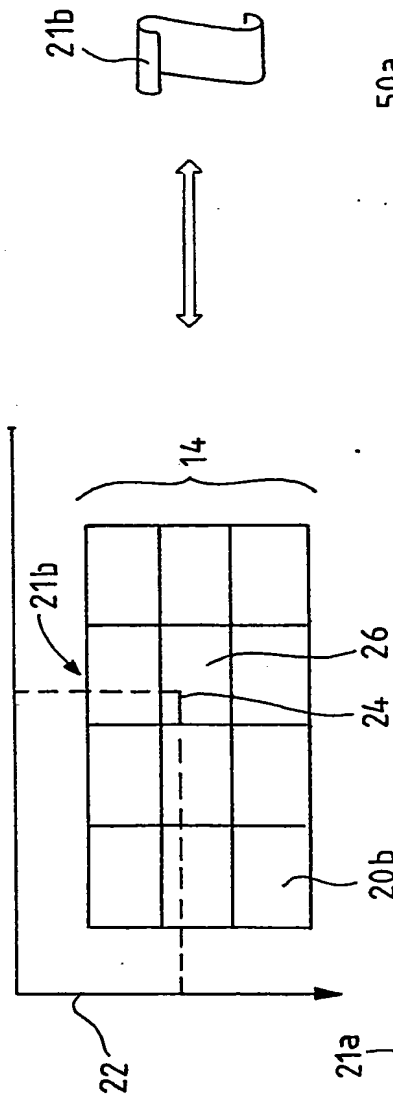
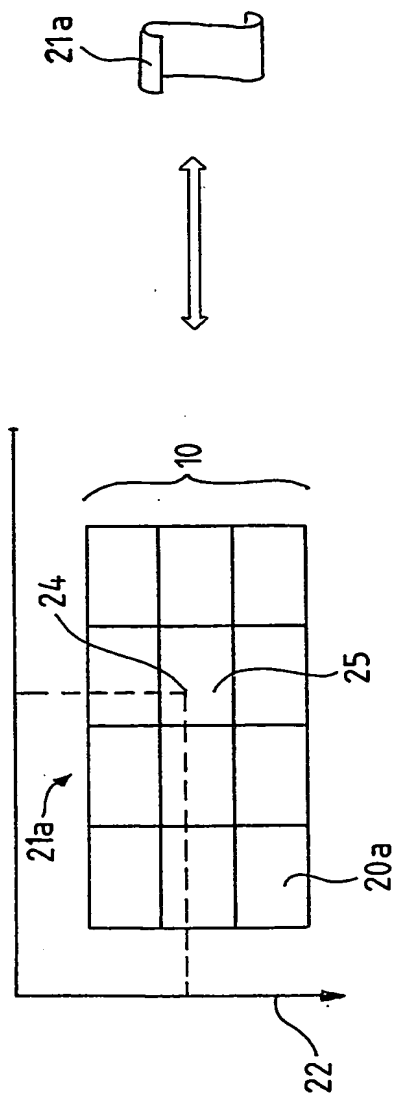
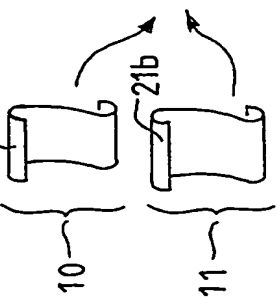
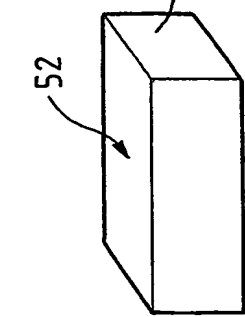
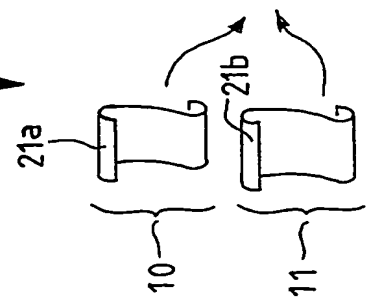
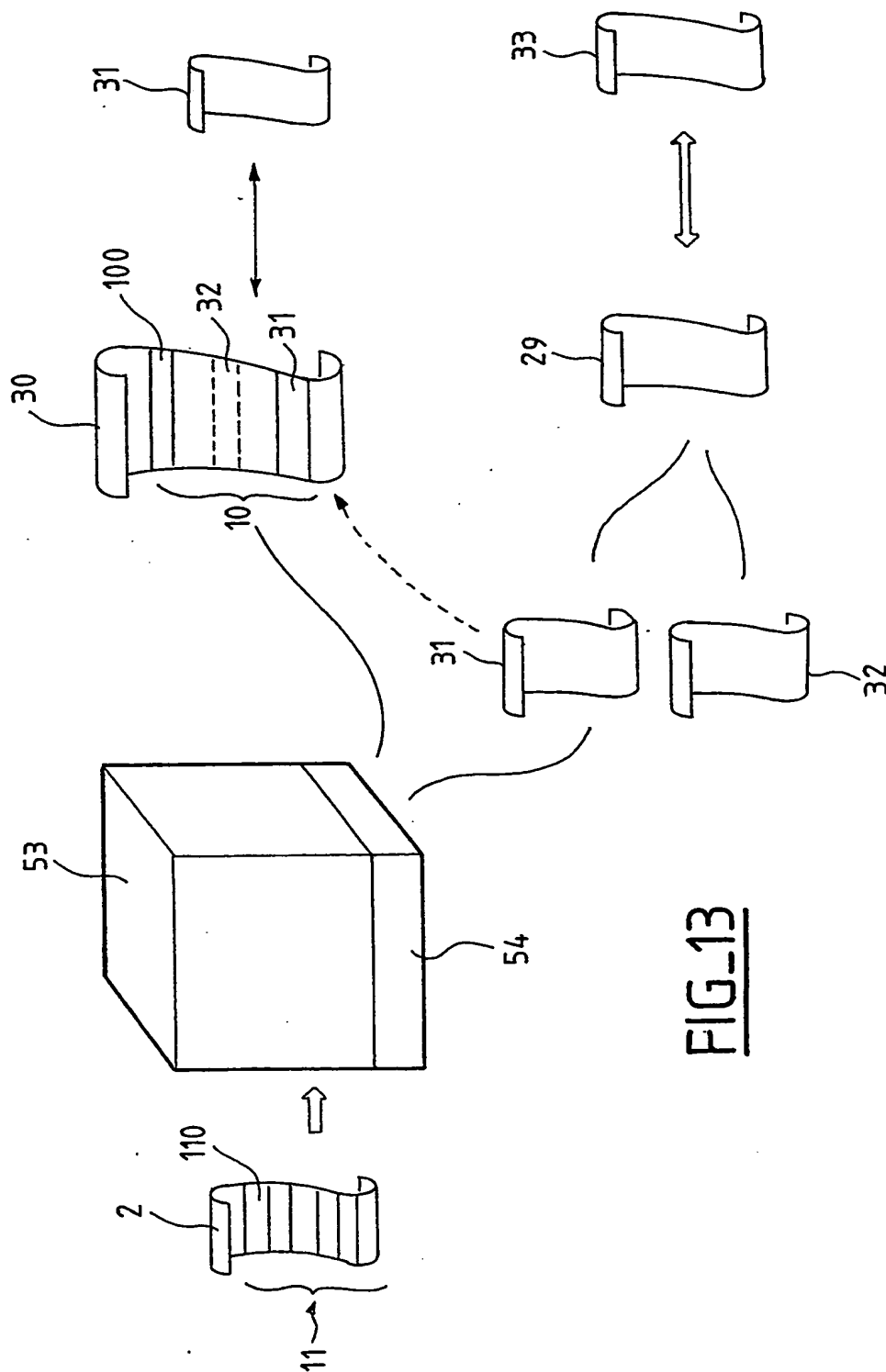


FIG-12

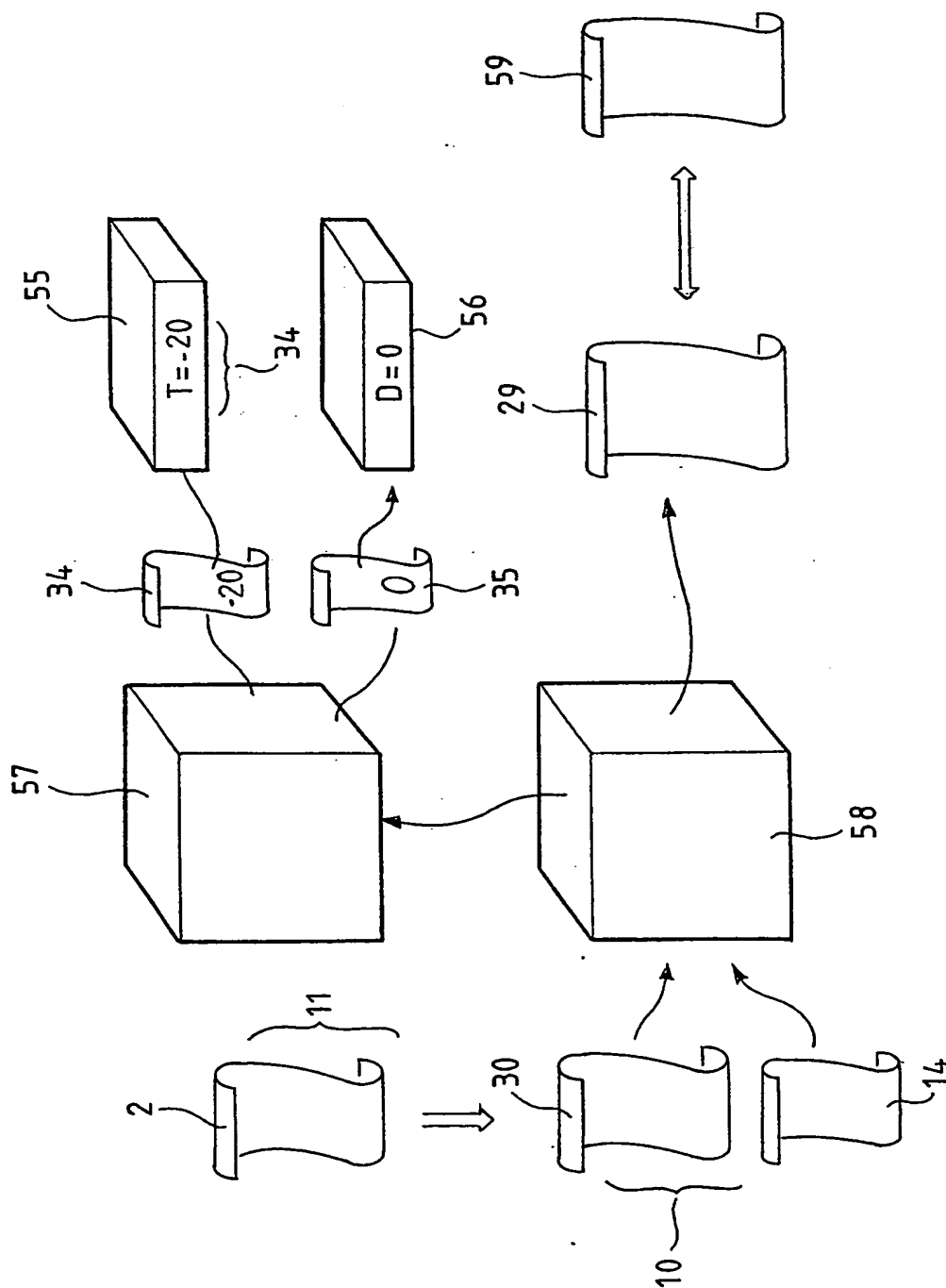


6/8

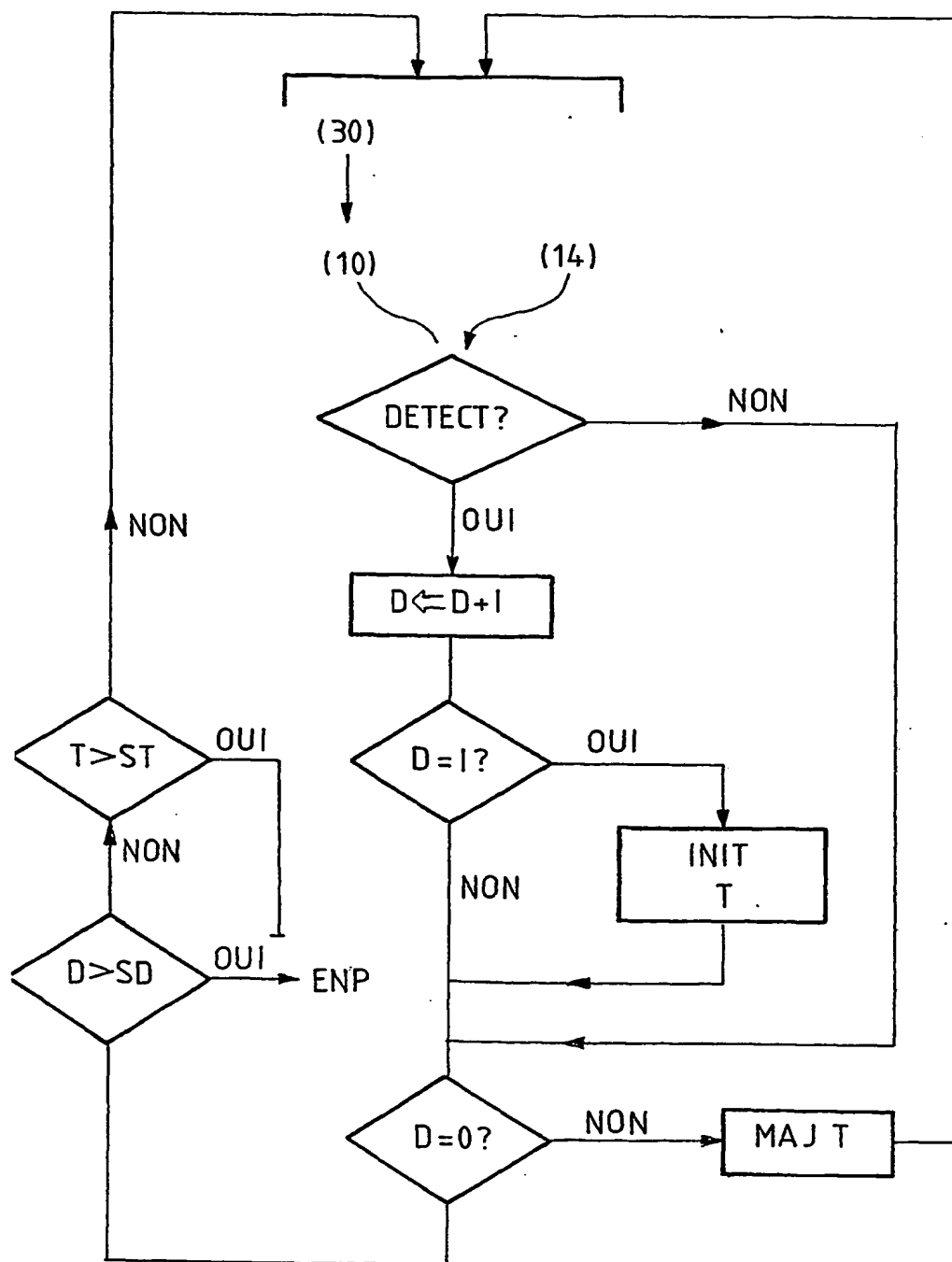


7/8

FIG. 14



8/8

FIG. 15

(19) Organisation Mondiale de la Propriété
Intellectuelle
Bureau international



Cabinet GRYNWALD

19 AVR. 2004

(43) Date de la publication internationale
19 février 2004 (19.02.2004)

PCT

(10) Numéro de publication internationale
WO 2004/015590 A3

(51) Classification internationale des brevets⁷ : G06F 17/30

(21) Numéro de la demande internationale :
PCT/FR2003/050024

(22) Date de dépôt international : 4 août 2003 (04.08.2003)

(25) Langue de dépôt : français

(26) Langue de publication : français

(30) Données relatives à la priorité :
02/09941 5 août 2002 (05.08.2002) FR

(71) Déposant (pour tous les États désignés sauf US) : LITU
TECHNOLOGIES [FR/FR]; 25, rue des Jeûneurs,
F-75002 Paris (FR).

(72) Inventeurs; et

(75) Inventeurs/Déposants (pour US seulement) : GILLES,

Sébastien [FR/FR]; 116, boulevard Voltaire, F-75011
Paris (FR). WINTER, Alexandre [FR/FR]; 8, rue de
l'Echiquier, F-75010 Paris (FR). POIRIER, Nathalie
[FR/FR]; 12, rue du Général Bertrand, F-75007 Paris (FR).

(74) Mandataire : GRYNWALD, Albert; Cabinet Grynwald,
127, rue du Faubourg Poissonnière, F-75009 Paris (FR).

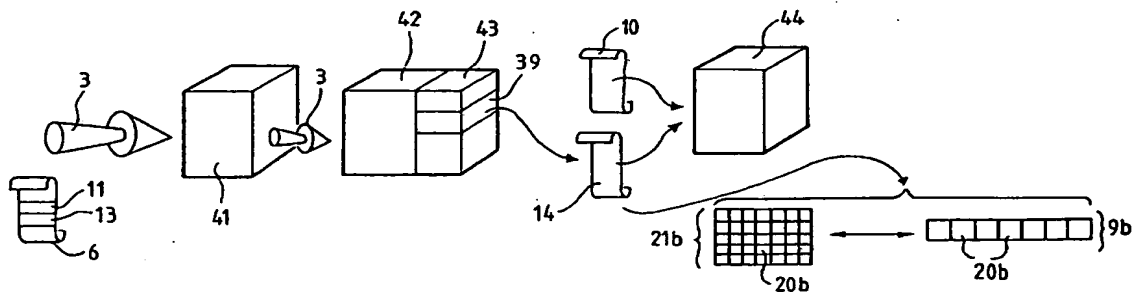
(81) États désignés (national) : AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ,
BA, BB, BG, BR, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ,
DE, DK, DM, DZ, EC, EE, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM,
HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK,
LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX,
MZ, NI, NO, NZ, OM, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE,
SG, SK, SL, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ,
VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

(84) États désignés (régional) : brevet ARIPO (GH, GM, KE,
LS, MW, MZ, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), brevet
eurasien (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), brevet
européen (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI,

[Suite sur la page suivante]

(54) Title: ROBUST DETECTION OF A REFERENCE IMAGE DURING MAJOR PHOTOMETRIC TRANSFORMATIONS

(54) Titre : DETECTION D'UNE IMAGE DE REFERENCE ROBUSTE A DE GRANDES TRANSFORMATIONS PHOTOMETRIQUE



(57) Abstract: The invention relates to a method and a system for identifying a specific image (11) within a flow (3) of images (6). The inventive system comprises means for calculating a reference index (10) of the specific image (11) and means for calculating (43) the current indexes (14) of the current images (13) of said flow (3). The index (14) has the form of an ordered and finite set (21b) of values encoding the content of the current image (13). The system also comprises means (44) for comparing said reference index (10) with the current index (14) of the current image (13) of the monitored flow (3). The inventive method and system make it possible to detect a specific image (11) within a flow (3) with great precision and extremely fast while being robust during very large photometric alterations.

(57) Abrégé : La présente invention concerne un procédé et un système pour identifier une image déterminée (11) dans un flux (3) d'images (6). Le système comprend: des moyens de calcul d'un index de références (10) de l'image déterminée (11), des moyens de calcul (43) des index courants (14) des images courantes (13) dudit flux (3). L'index (14) a la forme d'un ensemble ordonné (21b) et fini de valeurs codant le contenu de l'image courante (13). Le système comprend des moyens de comparaison (44) dudit index de référence (10) avec l'index courant (14) de l'image courante (13) du flux (3) observé. Il est ainsi possible de détecter dans un flux (3) une image déterminée (11) avec une très grande précision, de manière extrêmement rapide, tout en étant robuste à de très fortes altérations photométriques.

WO 2004/015590 A3



FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), brevet OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

— avant l'expiration du délai prévu pour la modification des revendications, sera republiée si des modifications sont reçues

Déclaration en vertu de la règle 4.17 :

— relative à la qualité d'inventeur (règle 4.17.iv)) pour US seulement

(88) Date de publication du rapport de recherche internationale:

8 avril 2004

Publiée :

— avec rapport de recherche internationale

En ce qui concerne les codes à deux lettres et autres abréviations, se référer aux "Notes explicatives relatives aux codes et abréviations" figurant au début de chaque numéro ordinaire de la Gazette du PCT.

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Int'l Application No

P R 03/50024

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER
IPC 7 G06F17/30

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)

IPC 7 G06F

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practical, search terms used)

EPO-Internal, INSPEC, COMPENDEX, WPI Data, PAJ

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category *	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
X A	EP 0 878 767 A (HITACHI LTD) 18 November 1998 (1998-11-18) column 2, line 3 - column 3, line 6 column 6, line 8 - column 7, line 40 -/-	1,8 5-7

☒ Further documents are listed in the continuation of box C.☒ Patent family members are listed in annex.

* Special categories of cited documents :

- "A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance
- "E" earlier document but published on or after the international filing date
- "L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)
- "O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means
- "P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed

- "T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention
- "X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone
- "Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art.
- "&" document member of the same patent family

Date of the actual completion of the international search

24 February 2004

Date of mailing of the international search report

03/03/2004

Name and mailing address of the ISA

European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2
NL - 2280 HV Rijswijk
Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl,
Fax: (+31-70) 340-3016

Authorized officer

Fournier, C

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Application No
PCT/JP 03/50024

C.(Continuation) DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category *	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
A	<p>WINTER A ET AL: "Entropy and multiscale analysis: a new feature extraction algorithm for aerial images" ACOUSTICS, SPEECH, AND SIGNAL PROCESSING, 1997. ICASSP-97., 1997 IEEE INTERNATIONAL CONFERENCE ON MUNICH, GERMANY 21-24 APRIL 1997, LOS ALAMITOS, CA, USA, IEEE COMPUT. SOC, US, 21 April 1997 (1997-04-21), pages 2765-2768, XP010225729 ISBN: 0-8186-7919-0 page 2766, left-hand column, line 1, paragraph 3 - right-hand column, line 21, paragraph 4 page 2767, right-hand column, line 20 - line 24</p>	1-4,8-13

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Int. ional Application No

PCT/JP 03/50024

Patent document cited in search report		Publication date	Patent family member(s)		Publication date
EP 0878767	A	18-11-1998	JP	10320400 A	04-12-1998
			EP	0878767 A1	18-11-1998
			US	6400890 B1	04-06-2002
			US	2002012518 A1	31-01-2002
			US	2002012519 A1	31-01-2002
			US	2002012520 A1	31-01-2002
			US	2002012521 A1	31-01-2002